

02.10.03

日本国特許庁
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

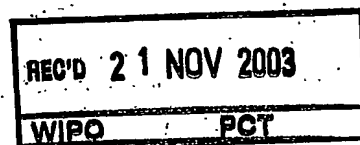
This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 2002年10月 3日
Date of Application:

出願番号 特願2002-291562
Application Number:

[ST. 10/C]: [JP 2002-291562]

出願人 オリンパス株式会社
Applicant(s):

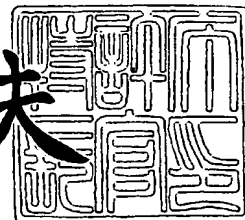


PRIORITY DOCUMENT
SUBMITTED OR TRANSMITTED IN
COMPLIANCE WITH
RULE 17.1(a) OR (b)

2003年11月 6日

特許庁長官
Commissioner,
Japan Patent Office

今井康夫



【書類名】 特許願

【整理番号】 02P01636

【提出日】 平成14年10月 3日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 H04N 1/40

【発明の名称】 撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラム

【請求項の数】 19

【発明者】

 【住所又は居所】 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号 オリnbas光学工業株式会社内

 【氏名】 鶴岡 建夫

【特許出願人】

 【識別番号】 000000376

 【住所又は居所】 東京都渋谷区幡ヶ谷2丁目43番2号

 【氏名又は名称】 オリnbas光学工業株式会社

【代理人】

 【識別番号】 100076233

 【弁理士】

 【氏名又は名称】 伊藤 進

【手数料の表示】

 【予納台帳番号】 013387

 【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

 【物件名】 明細書 1

 【物件名】 図面 1

 【物件名】 要約書 1

 【包括委任状番号】 9101363

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラム

【特許請求の範囲】

【請求項1】 撮像素子の信号から所定サイズのブロック領域を抽出するブロック抽出手段と、

このブロック抽出手段により抽出されたブロック領域の信号を周波数空間における信号に変換する変換手段と、

この変換手段により変換された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手段と、

このノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手段と、

上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを圧縮処理する圧縮手段と、

を具備したことを特徴とする撮像システム。

【請求項2】 上記ノイズ推定手段は、

上記撮像素子の温度Tと上記信号に対するゲインGとを取得する取得手段と、

上記撮像素子の温度Tと上記信号に対するゲインGとに関する標準値を与える付与手段と、

上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度Tと、上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲインGと、をパラメータとする3つの関数 $a(T, G)$ 、 $b(T, G)$ 、 $c(T, G)$ に基づいて各係数A、B、Cを求める係数算出手段と、

上記0次成分の値Lと上記係数A、B、Cとを用いて、ノイズ量Nを、関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ により求めるノイズ算出手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項1に記載の撮像システム。

【請求項3】 上記ノイズ推定手段は、

上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、
上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、

上記0次成分の値 L と、上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と、上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G と、を入力として、ノイズ量 N を求めるルックアップテーブル手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項1に記載の撮像システム。

【請求項4】 上記ノイズ低減手段は、

上記0次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手段と、

この平均値算出手段により算出された平均値と上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量とに基づいて、上記0次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手段と、

この許容範囲設定手段により設定された上限値および下限値に基づいて、0次成分以外の周波数成分を補正する補正手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項1に記載の撮像システム。

【請求項5】 上記ノイズ低減手段は、

上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関するノイズの振幅値を閾値として設定する閾値設定手段と、

上記0次成分以外の周波数成分に関して上記閾値設定手段により設定された閾値以下の振幅成分を低減するスムージング手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項1に記載の撮像システム。

【請求項6】 上記ノイズ低減手段は、

上記0次成分以外の周波数成分を所定の周波数帯域毎に分離する周波数分離手段と、

この周波数分離手段により分離された周波数帯域に関してノイズ低減処理を行うか否かを選択する選択手段と、

をさらに有して構成されたものであることを特徴とする請求項4または請求項5に記載の撮像システム。

【請求項7】 上記ブロック抽出手段は、互いに反射率の異なる3種類以上のグレーチャートを含む校正用画像を上記撮像素子により撮像して得られる信号から各グレーチャートに該当する部分を分離するチャート分離手段を有してなり、

上記変換手段は、このチャート分離手段により分離された各グレーチャート該当部分を周波数空間における信号に変換するものであって、

上記各グレーチャート該当部分の0次成分以外の周波数成分の分散Nを求める分散算出手段と、

上記0次成分の値Lと上記分散Nとを用いて、関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ に基づき係数A、B、Cを算出するフィッティング手段と、
をさらに具備したことを特徴とする請求項1に記載の撮像システム。

【請求項8】 上記フィッティング手段により算出された係数A、B、Cを保存する係数保存手段をさらに具備したことを特徴とする請求項7に記載の撮像システム。

【請求項9】 周波数空間における信号に変換された後に圧縮された信号を処理する再生システムであって、

上記信号を周波数空間における信号として伸張する伸張手段と、

この伸張手段により伸張された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手段と、

このノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手段と、

上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを実空間における信号に変換する逆変換手段と、

を具備したことを特徴とする再生システム。

【請求項10】 上記ノイズ推定手段は、
撮像素子の温度Tと上記信号に対するゲインGとを取得する取得手段と、

撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、

上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と、上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G と、をパラメータとする 3 つの関数 $a(T, G)$, $b(T, G)$, $c(T, G)$ に基づいて各係数 A , B , C を求める係数算出手段と、

上記 0 次成分の値 L と上記係数 A , B , C とを用いて、ノイズ量 N を、関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ により求めるノイズ算出手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項 9 に記載の再生システム。

【請求項 11】 上記ノイズ推定手段は、

撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、

撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、

上記 0 次成分の値 L と、上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と、上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G と、を入力として、ノイズ量 N を求めるルックアップテーブル手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項 9 に記載の再生システム。

【請求項 12】 上記ノイズ低減手段は、

上記 0 次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手段と、

この平均値算出手段により算出された平均値と上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量とに基づいて、上記 0 次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手段と、

この許容範囲設定手段により設定された上限値および下限値に基づいて、0 次成分以外の周波数成分を補正する補正手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項 9 に記載の再生システム。

【請求項 13】 上記ノイズ低減手段は、

上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて上記 0 次成分以外の周波数成分に関するノイズの振幅値を閾値として設定する閾値設定手段と、

上記 0 次成分以外の周波数成分に関して上記閾値設定手段により設定された閾値以下の振幅成分を低減するスムージング手段と、

を有して構成されたものであることを特徴とする請求項 9 に記載の再生システム。

【請求項 1 4】 上記ノイズ低減手段は、

上記 0 次成分以外の周波数成分を所定の周波数帯域毎に分離する周波数分離手段と、

この周波数分離手段により分離された周波数帯域に関してノイズ低減処理を行うか否かを選択する選択手段と、

をさらに有して構成されたものであることを特徴とする請求項 1 2 または請求項 1 3 に記載の再生システム。

【請求項 1 5】 コンピュータに、

撮像素子の信号から所定サイズのブロック領域を抽出するブロック抽出手順と

、
このブロック抽出手順により抽出されたブロック領域の信号を周波数空間における信号に変換する変換手順と、

この変換手順により変換された周波数空間における信号の内の 0 次成分に基づいて、0 次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手順と

、
このノイズ推定手順により推定されたノイズ量に基づいて、0 次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手順と、

上記 0 次成分とノイズを低減された 0 次成分以外の周波数成分とを圧縮処理する圧縮手順と、

を実行させるための撮像プログラム。

【請求項 1 6】 上記ノイズ低減手順は、

上記 0 次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手順と、

この平均値算出手順により算出された平均値と上記ノイズ推定手順により推定

されたノイズ量とに基づいて、上記0次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手順と、

この許容範囲設定手順により設定された上限値および下限値に基づいて、0次成分以外の周波数成分を補正する補正手順と、

を含んでいることを特徴とする請求項15に記載の撮像プログラム。

【請求項17】 上記ブロック抽出手順は、互いに反射率の異なる3種類以上のグレーチャートを含む校正用画像を撮像素子により撮像して得られる信号から各グレーチャートに該当する部分を分離するチャート分離手順を有してなり、

上記変換手順は、このチャート分離手順により分離された各グレーチャート該当部分を周波数空間における信号に変換するものであって、

上記各グレーチャート該当部分の0次成分以外の周波数成分の分散Nを求める分散算出手順と、

上記0次成分の値Lと上記分散Nとを用いて、関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ に基づき係数A, B, Cを算出するフィッティング手順と、

をコンピュータにさらに実行させるためのものであることを特徴とする請求項15に記載の撮像プログラム。

【請求項18】 コンピュータに、

周波数空間における信号に変換された後に圧縮された信号を、周波数空間における信号として伸張する伸張手順と、

この伸張手順により伸張された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手順と、

このノイズ推定手順により推定されたノイズ量に基づいて、0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手順と、

上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを実空間における信号に変換する逆変換手順と、

を実行させるものであることを特徴とする再生プログラム。

【請求項19】 上記ノイズ低減手順は、

上記0次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手順と、

この平均値算出手順により算出された平均値と上記ノイズ推定手順により推定されたノイズ量とに基づいて、上記 0 次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手順と、

この許容範囲設定手順により設定された上限値および下限値に基づいて、0 次成分以外の周波数成分を補正する補正手順と、

を含んでいることを特徴とする請求項 18 に記載の再生プログラム。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、J P E G や M P E G などの周波数空間を利用する圧縮処理と伸張処理との少なくとも一方を行う際に、同時的に、撮像素子系に起因するランダムノイズを高精度に低減するようにした撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラムに関する。

【0002】

【従来の技術】

撮像素子とそれに付随するアナログ回路および A/D コンバータから得られるデジタル化された信号中には、一般にノイズ成分が含まれており、このノイズ成分は、固定パターンノイズとランダムノイズとに大別することができる。

【0003】

上記固定パターンノイズは、欠陥画素などに代表されるような、主に撮像素子に起因するノイズである。

【0004】

一方、ランダムノイズは、撮像素子およびアナログ回路において発生するものであり、ホワイトノイズ特性に近い特性を有している。

【0005】

後者のランダムノイズに関しては、例えば特開 2001-157057 号公報において、静的に与えられる定数項 a 、 b 、 c と濃度値に変換した信号レベル D とを用いて、ノイズ量 N を、 $N = a b c D$ により関数化し、この関数から信号レベル D に対するノイズ量 N を推定して、推定したノイズ量 N に基づきフィルタリン

グの周波数特性を制御する技術が開示されていて、これにより、信号レベルに対して適応的なノイズ低減処理が行われるようになっている。

【0006】

また、他の例として、特開2002-57900号公報には、注目画素とその近傍画素との差分値 Δ を求めて、求めた差分値 Δ と静的に与えられる定数項 a 、 b とを用いて、移動平均法で用いる平均画素数 n を、 $n = a / (\Delta + b)$ により関数化して制御するとともに、求めた差分値 Δ が所定の閾値以上である場合には移動平均を行わないようにする技術が記載されている。このような技術を用いることにより、エッジなどの原信号を劣化させることなくノイズ低減処理が行われるようにしている。さらに、ノイズ低減後の信号は、J P E GやM P E Gなどの周波数空間を利用した圧縮処理が行われて記録保存され、再生時には該圧縮された信号に対して伸張処理が行われるようになっている。

【0007】

【特許文献1】

特開2001-157057号公報

【0008】

【特許文献2】

特開2002-57900号公報

【0009】

【発明が解決しようとする課題】

上述したような特許文献1、特許文献2における関数は、何れも実空間で定義された関数であるために、ノイズ低減処理は、これらの関数を用いて実空間で行うことになる。これに対して、圧縮伸張処理は、一般的に周波数空間で行われるために、ノイズ低減処理とは独立して行わなければならない。このように、従来の構成では、ノイズ低減処理と圧縮伸張処理とを別個の独立したシステムにより処理しなければならないために、高速処理を行うことが可能な撮像システムや再生システムを低コストに構築しようとする際の課題となっている。

【0010】

また、上述したような関数で使用する定数項は固定的に与えられたものである

ために、システムの一部が更新された場合や経時変化が生じた場合などに対応することができず、柔軟性に欠けるという課題がある。さらに、上記各文献に記載された技術で構築されたシステムは、関数で使用する定数項が算出されていないと、ノイズ低減処理を行うことができないという課題がある。

【0011】

本発明は上記事情に鑑みてなされたものであり、高画質な画像を低コストかつ高速処理で得ることが可能な撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラムを提供することを目的としている。

【0012】

また本発明は、多様なシステムに柔軟に対応して高画質な画像を得ることが可能な撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラムを提供することを目的としている。

【0013】

【課題を解決するための手段】

上記の目的を達成するために、第1の発明による撮像システムは、撮像素子の信号から所定サイズのブロック領域を抽出するブロック抽出手段と、このブロック抽出手段により抽出されたブロック領域の信号を周波数空間における信号に変換する変換手段と、この変換手段により変換された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手段と、このノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手段と、上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを圧縮処理する圧縮手段と、を具備したものである。

【0014】

また、第2の発明による撮像システムは、上記第1の発明による撮像システムにおいて、上記ノイズ推定手段が、上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G

とをパラメータとする3つの関数 $a(T, G)$, $b(T, G)$, $c(T, G)$ に基づいて各係数 A , B , C を求める係数算出手段と、上記0次成分の値 L と上記係数 A , B , C とを用いてノイズ量 N を関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ により求めるノイズ算出手段と、を有して構成されたものである。

【0015】

さらに、第3の発明による撮像システムは、上記第1の発明による撮像システムにおいて、上記ノイズ推定手段が、上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、上記撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、上記0次成分の値 L と上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G とを入力としてノイズ量 N を求めるルックアップテーブル手段と、を有して構成されたものである。

【0016】

第4の発明による撮像システムは、上記第1の発明による撮像システムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記0次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手段と、この平均値算出手段により算出された平均値と上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量とに基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手段と、この許容範囲設定手段により設定された上限値および下限値に基づいて0次成分以外の周波数成分を補正する補正手段と、を有して構成されたものである。

【0017】

第5の発明による撮像システムは、上記第1の発明による撮像システムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関するノイズの振幅値を閾値として設定する閾値設定手段と、上記0次成分以外の周波数成分に関して上記閾値設定手段により設定された閾値以下の振幅成分を低減するスムージング手段と、を有して構成されたものである。

【0018】

第6の発明による撮像システムは、上記第4または第5の発明による撮像シス

テムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記0次成分以外の周波数成分を所定の周波数帯域毎に分離する周波数分離手段と、この周波数分離手段により分離された周波数帯域に関してノイズ低減処理を行うか否かを選択する選択手段と、をさらに有して構成されたものである。

【0019】

第7の発明による撮像システムは、上記第1の発明による撮像システムにおいて、上記ブロック抽出手段が、互いに反射率の異なる3種類以上のグレーチャートを含む校正用画像を上記撮像素子により撮像して得られる信号から各グレーチャートに該当する部分を分離するチャート分離手段を有してなり、上記変換手段は、このチャート分離手段により分離された各グレーチャート該当部分を周波数空間における信号に変換するものであって、上記各グレーチャート該当部分の0次成分以外の周波数成分の分散Nを求める分散算出手段と、上記0次成分の値Lと上記分散Nとを用いて関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ に基づき係数A, B, Cを算出するフィッティング手段と、をさらに具備したものである。

【0020】

第8の発明による撮像システムは、上記第7の発明による撮像システムにおいて、上記フィッティング手段により算出された係数A, B, Cを保存する係数保存手段をさらに具備したものである。

【0021】

第9の発明による再生システムは、周波数空間における信号に変換された後に圧縮された信号を処理する再生システムであって、上記信号を周波数空間における信号として伸張する伸張手段と、この伸張手段により伸張された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手段と、このノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手段と、上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを実空間における信号に変換する逆変換手段と、を具備したものである。

【0022】

第10の発明による再生システムは、上記第9の発明による再生システムにおいて、上記ノイズ推定手段が、撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G とをパラメータとする3つの関数 $a(T, G)$ 、 $b(T, G)$ 、 $c(T, G)$ に基づいて各係数 A 、 B 、 C を求める係数算出手段と、上記0次成分の値 L と上記係数 A 、 B 、 C とを用いてノイズ量 N を関数式 $N = AL^B + C$ または $N = AL^2 + BL + C$ により求めるノイズ算出手段と、を有して構成されたものである。

【0023】

第11の発明による再生システムは、上記第9の発明による再生システムにおいて、上記ノイズ推定手段が、撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とを取得する取得手段と、撮像素子の温度 T と上記信号に対するゲイン G とに関する標準値を与える付与手段と、上記0次成分の値 L と上記取得手段または上記付与手段から与えられる温度 T と上記取得手段または上記付与手段から与えられるゲイン G とを入力としてノイズ量 N を求めるルックアップテーブル手段と、を有して構成されたものである。

【0024】

第12の発明による再生システムは、上記第9の発明による再生システムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記0次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手段と、この平均値算出手段により算出された平均値と上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量とに基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手段と、この許容範囲設定手段により設定された上限値および下限値に基づいて0次成分以外の周波数成分を補正する補正手段と、を有して構成されたものである。

【0025】

第13の発明による再生システムは、上記第9の発明による再生システムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記ノイズ推定手段により推定されたノイズ量に基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関するノイズの振幅値を閾値として設

定する閾値設定手段と、上記0次成分以外の周波数成分に関して上記閾値設定手段により設定された閾値以下の振幅成分を低減するスムージング手段と、を有して構成されたものである。

【0026】

第14の発明による再生システムは、上記第12または第13の発明による再生システムにおいて、上記ノイズ低減手段が、上記0次成分以外の周波数成分を所定の周波数帯域毎に分離する周波数分離手段と、この周波数分離手段により分離された周波数帯域に関してノイズ低減処理を行うか否かを選択する選択手段と、をさらに有して構成されたものである。

【0027】

第15の発明による撮像プログラムは、コンピュータに、撮像素子の信号から所定サイズのブロック領域を抽出するブロック抽出手順と、このブロック抽出手順により抽出されたブロック領域の信号を周波数空間における信号に変換する変換手順と、この変換手順により変換された周波数空間における信号の内の0次成分に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手順と、このノイズ推定手順により推定されたノイズ量に基づいて0次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手順と、上記0次成分とノイズを低減された0次成分以外の周波数成分とを圧縮処理する圧縮手順と、を実行させるためのプログラムである。

【0028】

第16の発明による撮像プログラムは、上記第15の発明による撮像プログラムにおいて、上記ノイズ低減手順が、上記0次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手順と、この平均値算出手順により算出された平均値と上記ノイズ推定手順により推定されたノイズ量とに基づいて上記0次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手順と、この許容範囲設定手順により設定された上限値および下限値に基づいて0次成分以外の周波数成分を補正する補正手順と、を含んでいる。

【0029】

第17の発明による撮像プログラムは、上記第15の発明による撮像プログラ

ムにおいて、上記ブロック抽出手順が、互いに反射率の異なる 3 種類以上のグレーチャートを含む校正用画像を撮像素子により撮像して得られる信号から各グレーチャートに該当する部分を分離するチャート分離手順を有してなり、上記変換手順は、このチャート分離手順により分離された各グレーチャート該当部分を周波数空間における信号に変換するものであって、上記各グレーチャート該当部分の 0 次成分以外の周波数成分の分散 N を求める分散算出手順と、上記 0 次成分の値 L と上記分散 N とを用いて関数式 $N = A L^B + C$ または $N = A L^2 + B L + C$ に基づき係数 A , B , C を算出するフィッティング手順と、をコンピュータにさらに実行させるためのものである。

【0030】

第 18 の発明による再生プログラムは、コンピュータに、周波数空間における信号に変換された後に圧縮された信号を周波数空間における信号として伸張する伸張手順と、この伸張手順により伸張された周波数空間における信号の内の 0 次成分に基づいて 0 次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手順と、このノイズ推定手順により推定されたノイズ量に基づいて 0 次成分以外の周波数成分に関するノイズを低減するノイズ低減手順と、上記 0 次成分とノイズを低減された 0 次成分以外の周波数成分とを実空間における信号に変換する逆変換手順と、を実行させるものである。

【0031】

第 19 の発明による再生プログラムは、上記第 18 の発明による再生プログラムにおいて、上記ノイズ低減手順が、上記 0 次成分以外の周波数成分の平均値を算出する平均値算出手順と、この平均値算出手順により算出された平均値と上記ノイズ推定手順により推定されたノイズ量とに基づいて上記 0 次成分以外の周波数成分に関する上限値および下限値を設定する許容範囲設定手順と、この許容範囲設定手順により設定された上限値および下限値に基づいて 0 次成分以外の周波数成分を補正する補正手順と、を含んでいる。

【0032】

【発明の実施の形態】

以下、図面を参照して本発明の実施の形態を説明する。

図 1 から図 7 は本発明の第 1 の実施形態を示したものであり、図 1 は撮像システムの構成を示すブロック図、図 2 はノイズ推定部の構成を示すブロック図、図 3 は D C T 変換を説明するための図、図 4 はノイズ量の定式化を説明するための線図、図 5 はノイズ量の定式化に用いるパラメータを説明するための線図、図 6 はノイズ低減部の構成を示すブロック図、図 7 はノイズ低減および圧縮のソフトウェア処理を示すフローチャートである。

【 0 0 3 3 】

この撮像システムは、図 1 に示すように、被写体像を結像するためのレンズ系 1 と、このレンズ系 1 内に配置されていて該レンズ系 1 における光束の通過範囲を規定するための絞り 2 と、上記レンズ系 1 による結像光束から不要な高周波成分を除去するためのローパスフィルタ 3 と、このローパスフィルタ 3 を介して結像される光学的な被写体像を光電変換して電氣的な映像信号を出力する撮像素子たる C C D 4 と、この C C D 4 から出力されるアナログの映像信号をデジタル信号へ変換する A / D 変換器 5 と、この A / D 変換器 5 から出力されたデジタルの画像データを一時的に記憶する第 1 バッファ 6 と、この第 1 バッファ 6 に記憶された画像データを用いて被写体に関する測光評価を行いその評価結果に基づき上記絞り 2 および C C D 4 の制御を行う測光評価部 7 と、上記第 1 バッファ 6 に記憶された画像データを用いて合焦点検出を行い検出結果に基づき後述する A F モータ 9 を駆動する合焦点検出部 8 と、この合焦点検出部 8 により制御されて上記レンズ系 1 に含まれるフォーカスレンズ等の駆動を行う A F モータ 9 と、上記第 1 バッファ 6 に記憶された映像信号を読み出してホワイトバランス処理や補間処理、強調処理などの一般的な信号処理を行う信号処理部 1 0 と、この信号処理部 1 0 により処理された映像信号を一時的に記憶する第 2 バッファ 1 1 と、この第 2 バッファ 1 1 に記憶された映像信号を所定のブロックサイズ単位で順次読み出すブロック抽出手段たるブロック抽出部 1 2 と、このブロック抽出部 1 2 により読み出されたブロック単位の R G B 信号を輝度信号 Y と色差信号 C b , C r とに分離する Y / C 分離部 1 3 と、この Y / C 分離部 1 3 により分離された輝度信号 Y について公知の D C T (Discrete Cosine Transform) 変換を行うことにより周波数空間の信号に変換する変換手段たる輝度 D C T 部 1 4 と、上記 Y / C 分離

部 1 3 により分離された色差信号 C b, C r について所定の比率でダウンサンプリングを行うダウンサンプル部 1 7 と、このダウンサンプル部 1 7 によりダウンサンプリングされた色差信号 C b, C r に上記 D C T 変換を行うことにより周波数空間の信号に変換する変換手段たる色差 D C T 部 1 8 と、上記輝度 D C T 部 1 4 の出力から 0 次成分を抽出しさらに上記色差 D C T 部 1 8 の出力から 0 次成分を抽出する 0 次抽出部 1 5 と、この 0 次抽出部 1 5 により抽出された 0 次成分を量子化する 0 次量子化部 1 6 と、上記 0 次抽出部 1 5 により抽出された 0 次成分から 0 次成分以外の周波数成分に関するノイズ量を推定するノイズ推定手段たるノイズ推定部 2 0 と、上記輝度 D C T 部 1 4 の出力から 0 次成分以外の周波成分を抽出しさらに上記色差 D C T 部 1 8 の出力から 0 次成分以外の周波成分を抽出する高周波抽出部 1 9 と、上記ノイズ推定部 2 0 により推定されたノイズ量に基づき上記高周波抽出部 1 9 により抽出された高周波成分のノイズを低減するノイズ低減手段たるノイズ低減部 2 1 と、このノイズ低減部 2 1 により処理された高周波成分を量子化する高周波量子化部 2 2 と、上記 0 次量子化部 1 6 の出力と高周波量子化部 2 2 の出力とを圧縮処理する圧縮手段たる圧縮部 2 3 と、この圧縮部 2 3 により圧縮された画像データを例えばメモリカード等の記録媒体に記録するために出力する出力部 2 4 と、電源スイッチ、シャッターボタン、各種の撮影モードを切り替えるためモードスイッチ等へのインターフェースを備えた外部 I / F 部 2 6 と、上記測光評価部 7, 合焦点検出部 8, 信号処理部 1 0, Y / C 分離部 1 3, 0 次抽出部 1 5, 0 次量子化部 1 6, 高周波抽出部 1 9, ノイズ推定部 2 0, ノイズ低減部 2 1, 高周波量子化部 2 2, 圧縮部 2 3, 出力部 2 4, 外部 I / F 部 2 6 と双方向に接続されていてこれらを含むこの撮像システムを統合的に制御するマイクロコンピュータ等でなる制御手段であり取得手段を兼ねた制御部 2 5 と、を有して構成されている。

【 0 0 3 4 】

次に、図 1 に示したような撮像システムにおける信号の流れについて説明する。

【 0 0 3 5 】

この撮像システムは、外部 I / F 部 2 6 を介して I S O 感度などの撮影条件を

設定することができるように構成されており、これらの設定がなされた後に、2段式の押しボタンスイッチでなるシャッターボタンを半押しすることにより、プリ撮像モードに入る。

【0036】

上記レンズ系1，絞り2，ローパスフィルタ3を介して結像された光学像は、CCD4により撮影されてアナログの映像信号として出力され、A/D変換器5によりデジタル信号へ変換されて、第1バッファ6へ転送される。

【0037】

なお、上記CCD4は、本実施形態に示す例においては、撮像面の前面に原色RGB色フィルタが配置された単板式原色カラーCCDとして構成されたものである。

【0038】

第1バッファ6内の映像信号は、その後、測光評価部7と合焦点検出部8とへ各転送される。

【0039】

測光評価部7は、画像中の輝度レベルを求めて、設定されたISO感度や手ぶれ限界のシャッター速度などを考慮して適正露光値を算出し、この適正露光値となるように絞り2による絞り値やCCD4の電子シャッター速度などを制御する。

【0040】

また、合焦点検出部8は、画像中のエッジ強度を検出して、このエッジ強度が最大となるようにAFモータ9を制御し合焦画像を得る。

【0041】

このようなプリ撮像モードを行うことにより本撮影の準備が整ったところで、次に、シャッターボタンが全押しにされたことを外部I/F部26を介して検出すると、本撮影が行われる。

【0042】

この本撮影は、測光評価部7により求められた露光条件と合焦点検出部8により求められた合焦条件とに基づいて行われ、これらの撮影時の条件は取得手段たる制御部25へ転送される。

【0 0 4 3】

こうして本撮影が行われると、映像信号が、プリ撮像のときと同様に、第1バッファ6へ転送され記憶される。

【0 0 4 4】

この第1バッファ6内の映像信号は、信号処理部10へ転送されて、公知のホワイトバランス処理、補間処理、強調処理などが行われた後に、第2バッファ11へ転送される。

【0 0 4 5】

ブロック抽出部12は、制御部25の制御に基づいて、上記第2バッファ11に記憶されている映像信号を、所定のブロックサイズ、例えば8×8画素でなるブロックを単位として順次読み出し、Y/C分離部13へ転送する。

【0 0 4 6】

Y/C分離部13は、次の数式1に示すような変換式に基づいて、ブロック抽出部12からのRGB信号でなる映像信号を輝度信号Yと色差信号Cb、Crとへ変換する。

【数1】

$$Y = 0.29900R + 0.58700G + 0.11400B$$

$$Cb = -0.16874R - 0.33126G + 0.50000B$$

$$Cr = 0.50000R - 0.41869G - 0.08131B$$

【0 0 4 7】

こうしてY/C分離部13により生成された輝度信号Yは輝度DCT部14へ、色差信号Cb、Crはダウンサンプル部17へ、それぞれ転送される。

【0 0 4 8】

ダウンサンプル部17は、色差信号Cb、Crを所定の比率でダウンサンプリングした後に、色差DCT部18へ転送する。

【0 0 4 9】

上記輝度DCT部14と色差DCT部18とは、上述したように、公知のDCT (Discrete Cosine Transform) 変換を行うことにより、実空間における映像信号を周波数空間における信号に変換する。

【 0 0 5 0 】

上記周波数空間へ変換された信号は、制御部 2 5 の制御に基づいて、輝度信号 Y，色差信号 C b，色差信号 C r の順に、以下に示すように、ノイズ低減処理と圧縮処理とが行われる。

【 0 0 5 1 】

まず、0 次抽出部 1 5 が、上記輝度 D C T 部 1 4 と色差 D C T 部 1 8 とにより変換された周波数空間の信号から、0 次成分を抽出する。

【 0 0 5 2 】

次に、0 次量子化部 1 6 が、この 0 次抽出部 1 5 により抽出された 0 次成分を所定間隔で量子化する。

【 0 0 5 3 】

そして、圧縮部 2 3 が、この量子化後の 0 次成分に公知のハフマン符号や算術符号などにより圧縮する。こうして圧縮された信号は、出力部 2 4 に順次転送されて、上述したようにメモリカード等に保存される。

【 0 0 5 4 】

ノイズ推定部 2 0 は、0 次抽出部 1 5 から 0 次成分を取得するとともに、制御部 2 5 から撮影時の情報を取得して、これらの情報に基づき、0 次成分以外の周波数成分に対するノイズ量を算出する。

【 0 0 5 5 】

一方、高周波抽出部 1 9 は、上記輝度 D C T 部 1 4 と色差 D C T 部 1 8 とにより変換された周波数空間の信号から、0 次成分以外の周波数成分を抽出する。

【 0 0 5 6 】

ノイズ低減部 2 1 は、ノイズ推定部 2 0 からのノイズ量に基づき、高周波抽出部 1 9 からの 0 次成分以外の周波数成分に対してノイズ低減処理を行う。

【 0 0 5 7 】

高周波量子化部 2 2 は、ノイズ低減部 2 1 によりノイズ低減処理された高周波成分を所定間隔で量子化する。

【 0 0 5 8 】

上記圧縮部 2 3 は、この高周波量子化部 2 2 により量子化された高周波成分に

についても、上記 0 次量子化部 1 6 により量子化された 0 次成分と同様に、公知のハフマン符号や算術符号などにより圧縮する。こうして圧縮された信号は、出力部 2 4 に順次転送されて、上述したようにメモリカード等に保存される。なお、この圧縮部 2 3 による圧縮処理は、例えば、公知の J P E G 圧縮処理に準拠してなされている。

【 0 0 5 9 】

なお、上述したような Y / C 分離部 1 3， 0 次抽出部 1 5， 0 次量子化部 1 6， 高周波抽出部 1 9， ノイズ推定部 2 0， ノイズ低減部 2 1， 高周波量子化部 2 2， 圧縮部 2 3 によるそれぞれの処理は、制御部 2 5 の制御に基づき、ブロック抽出部 1 2 がブロックを抽出する動作に同期して、ブロック単位で行われる。

【 0 0 6 0 】

次に、図 2 を参照して、ノイズ推定部 2 0 の構成の一例について説明する。

【 0 0 6 1 】

このノイズ推定部 2 0 は、C C D 4 の標準的な温度を後述する係数算出部 3 2 へ転送する付与手段たる標準値付与部 3 1 と、ノイズ量を推定する際に用いる後述する関数に係るパラメータを記憶する係数算出手段たるパラメータ用 R O M 3 3 と、このパラメータ用 R O M 3 3 からのパラメータと上記 0 次抽出部 1 5 からの 0 次成分と上記制御部 2 5 からのゲインと上記標準値付与部 3 1 からの温度情報とに基づいて 0 次成分以外の高周波成分のノイズ量を推定するための所定の式に係る係数を算出する係数算出手段たる係数算出部 3 2 と、この係数算出部 3 2 により算出された係数を用いて後述するように定式化される関数を用いノイズ量を算出してノイズ低減部 2 1 へ転送するノイズ算出手段たるノイズ算出部 3 4 と、を有して構成されている。

【 0 0 6 2 】

なお、これら標準値付与部 3 1， 係数算出部 3 2， ノイズ算出部 3 4 は、制御部 2 5 と双方向に接続されて制御されるようになっている。また、制御部 2 5 は、測光評価部 7 や信号処理部 1 0 などから信号に対するゲインを求めて、係数算出部 3 2 へ転送するようになっている。

【 0 0 6 3 】

ここで、図 3 を参照して、D C T 変換を行って周波数空間に変換したときの次数成分について説明する。図 3 (A) は実空間における 8×8 画素のブロックを、図 3 (B) は周波数空間における 8×8 画素のブロックを、それぞれ示している。

【0 0 6 4】

図 3 (A) に示すような実空間における画素ブロックの信号を D C T 変換すると、図 3 (B) に示すような周波数空間における画素ブロックの成分が得られる。この図 3 (B) の周波数空間においては、左上を原点、すなわち 0 次成分としており、1 次以上の高周波成分は、この原点を中心とする同心円上に配置されることになる。従って、上記 0 次抽出部 1 5 は、この図 3 (B) に示す周波数空間において、左上に位置する画素を 0 次成分として抽出する処理を行う。

【0 0 6 5】

次に、図 4 を参照して、ノイズ量の定式化について説明する。図 4 (A) は、0 次成分 L に対するノイズ量 N をプロットしたものであり、その関数は、以下の数式 2 に示すように定式化される。

【数 2】

$$N = A L^B + C$$

ここに、A, B, C は定数項であり、0 次成分 L のべき乗をなす関数に定数項が付加されたものとなっている。

【0 0 6 6】

しかしながら、ノイズ量 N は信号値レベルの 0 次成分 L のみに依存するのではなく、それ以外にも、撮像素子である C C D 4 の温度や信号のゲインによっても変化する。従って、これらの要因も考慮に入れたものが、図 4 (B) に示す例となっている。

【0 0 6 7】

すなわち、上記数式 2 では定数項であった A, B, C の代わりに、数式 3 に示すように、温度 T とゲイン G とをパラメータとする 3 つの関数 $a(T, G)$, $b(T, G)$, $c(T, G)$ を導入する。

【数 3】

$$N = a(T, G) L^b(T, G) + c(T, G)$$

【0068】

この数式3により示される曲線を、複数の温度T（図示の例では温度T1～T3）における複数のゲインG（図示の例では1, 2, 4倍）の場合にプロットしたのが図4（B）である。

【0069】

図4（B）は、独立変数を0次成分L、従属変数をノイズ量Nとして表したものであるが、パラメータである温度Tをこれらの変数に直交する方向に座標軸としてプロットしている。従って、 $T=T_1$ で表される平面内、 $T=T_2$ で表される平面内、 $T=T_3$ で表される平面内、のそれぞれで、0次成分Lによるノイズ量Nを読み取ることになる。このとき、さらに、パラメータであるゲインGによる曲線形状の変化を、各平面内で複数本の曲線を描くことにより表している。

【0070】

各パラメータで示される個々の曲線は、図4（A）に示したような数式2による曲線とほぼ類似した形態をなしているが、当然にして、各関数a, b, cから得られる係数A, B, Cは、温度TやゲインGの各値に応じて異なっている。

【0071】

図5（A）は上記関数a（T, G）の、図5（B）は上記関数b（T, G）の、図5（C）は上記関数c（T, G）の特性の概略の様子をそれぞれ示したものである。

【0072】

これらの各関数は、温度TとゲインGとを独立変数とする2変数関数であるために、図5（A）～図5（C）は3次元座標としてプロットされており、このプロットされた空間における曲面となっている。ただし、ここでは具体的な曲面形状を図示する代わりに、曲線を用いて大まかな特性変化の様子を示している。

【0073】

このような関数a, b, cに温度TとゲインGとをパラメータとして入力することにより、各定数項A, B, Cが出力される。そして、これらの関数の具体的な形状は、事前に、CCD4を含む撮像素子系の特性を測定することにより、容

易に取得することができる。

【0074】

係数算出部32は、制御部25からのゲインGと標準値付与部31からの温度Tとを入力パラメータとして、パラメータ用ROM33に記録される3つの関数a, b, cから定数項A, B, Cを求め、ノイズ算出部34へ転送する。

【0075】

ノイズ算出部34は、この係数算出部32からの0次成分Lと定数項A, B, Cとを用いて、上記数式2に基づきノイズ量Nを算出し、算出したノイズ量Nをノイズ低減部21へ転送する。

【0076】

なお、上述では撮像素子であるCCD4の温度を標準値付与部31から固定的に与えていたが、これに限定されるものではない。例えば、温度センサなどをCCD4の近傍に配置して、リアルタイムで温度情報を取得し取得手段たる制御部25へ転送するように構成することも可能である。これとは逆に、ゲインGを動的に得ることができない場合には、標準値付与部31から所定の値を付与するようにしても構わない。

【0077】

また、上述ではノイズ量に対する定式化において、数式2に示したようなべき乗の関数を用いたが、このような関数形状のものに限定されるものでもない。例えば、 $N = AL^2 + BL + C$ といった2次式を用いて定式化することも可能であるし、その他の多項式やスプライン関数などを使用するようにしても構わない。

【0078】

次に、図6を参照して、ノイズ低減部21の構成の一例について説明する。

【0079】

このノイズ低減部21は、制御部25からの画質モード情報（圧縮率の情報を含む）に基づき情報が保存されない高周波成分の閾値nを推定する選択手段たる判断部41と、高周波抽出部19から転送された0次成分以外の周波数成分の平均値AVを算出する平均値算出手段たる平均値算出部42と、この平均値算出部42からの平均値AVと上記ノイズ推定部20からのノイズ量Nとを用いて高周

波成分に対する上限値 T_{up} および下限値 T_{low} を後述するように設定する許容範囲設定手段たる許容範囲設定部 4 3 と、上記高周波抽出部 1 9 から転送された 0 次成分以外の周波数成分の内の所定の周波数帯域に属する高周波成分を抽出する周波数分離手段たる分離部 4 4 と、上記判断部 4 1 からの閾値 n と許容範囲設定部 4 3 からの上限値 T_{up} および下限値 T_{low} とに基づき分離部 4 4 により抽出された周波数帯域の周波数成分をノイズ低減処理して上記高周波量子化部 2 2 へ転送する補正手段たる補正部 4 5 と、を有して構成されていて、これら判断部 4 1、平均値算出部 4 2、許容範囲設定部 4 3、分離部 4 4、補正部 4 5 は、制御部 2 5 と双方向に接続されて制御されるようになっている。

【0080】

上記分離部 4 4 は、制御部 2 5 の制御に基づいて、上述したように、所定の周波数帯域に属する高周波成分を抽出し補正部 4 5 へ転送するが、DCT 変換の場合には、上記図 3 (B) に示したように、所定の周波数帯域に属する高周波成分が左上を原点とする同心円上に配置されるために、分離部 4 4 はこの配置に基づいて 1 次以上の高周波成分を順次抽出する処理を行う。

【0081】

許容範囲設定部 4 3 は、ノイズ推定部 2 0 からのノイズ量 N と平均値算出部 4 2 からの平均値 AV とに基づき、高周波成分に対する上限値 T_{up} および下限値 T_{low} を、次の数式 4 に基づいて設定し、補正部 4 5 へ転送する。

【数 4】

$$T_{up} = AV + N / 2$$

$$T_{low} = AV - N / 2$$

【0082】

判断部 4 1 は、外部 I/F 部 2 6 により設定される画質モードの情報を制御部 2 5 から取得して、この画質モードから対応する圧縮率を求める。そして、判断部 4 1 は、求めた圧縮率では、情報が保存されない高周波成分、すなわちノイズ成分も保存されない高周波成分、の閾値 n を推定して、この閾値 n を補正部 4 5 へ転送する。

【0083】

補正部 4 5 は、判断部 4 1 からの閾値 n と、許容範囲設定部 4 3 からの上限値 T_{up} および下限値 T_{low} と、に基づいて、分離部 4 4 からの各周波数成分に対しての処理を行う。まず、補正部 4 5 は、判断部 4 1 からの閾値 n に基づき、 n 次成分以下の周波数成分のみをノイズ低減処理の対象として、この n 次成分よりも次数の大きい周波数成分については処理を行うことなくそのまま高周波量子化部 2 2 へ出力する。一方、補正部 4 5 は、周波数成分が n 次成分以下の周波数成分である場合には、各周波数成分の要素 S に対して、上限値 T_{up} と下限値 T_{low} とに基づき次の数式 5 に示すような 3 通りの処理の何れかを選択して、要素 S を補正する。

【数 5】

$$\begin{aligned} S &= S - N/2 && (T_{up} < S \text{ のとき}) \\ S &= A V && (T_{low} \leq S \leq T_{up} \text{ のとき}) \\ S &= S + N/2 && (S < T_{low} \text{ のとき}) \end{aligned}$$

【0084】

補正部 4 5 は、数式 5 による補正処理がなされた各周波数成分の要素を、高周波量子化部 2 2 へ順次出力する。

【0085】

なお、上述ではハードウェア的に処理を行う構成としているが、これに限るものではなく、ソフトウェア的に処理するようにしても構わない。例えば、CCD 4 からの信号を未処理のままの Raw データとし、制御部 2 5 からのゲインや撮影時の温度などをこの Raw データのヘッダ情報として付加して、このヘッダ情報が付加された Raw データを別途のソフトウェアによりコンピュータで処理するようにすることが考えられる。

【0086】

図 7 を参照して、ノイズ低減および圧縮のソフトウェア処理について説明する。図 7 (A) と図 7 (B) は、このソフトウェア処理を分割してそれぞれ示したものである。

【0087】

この処理を開始すると、Raw データとして得られる映像信号と、温度やゲイ

ンなどのヘッダ情報と、をコンピュータに読み込む（ステップS1）。なお、このヘッダ情報は、後述するステップS13およびステップS15の処理において使用されるようになっている。

【0088】

次に、読み込んだRawデータについて、ホワイトバランス処理、補間処理、強調処理などの一般的な信号処理を行い（ステップS2）、処理後の信号から所定のサイズのブロック領域、例えば8×8画素単位のブロック領域を抽出する（ステップS3）。

【0089】

そして、ブロック内の各画素の映像信号（RGB信号など）を、輝度信号Yと色差信号Cb、Crとに変換する（ステップS4）。

【0090】

次に、輝度信号YをDCT変換により周波数空間の信号に変換し（ステップS5）、その後は、図7（B）に示すようなステップS11の処理およびステップS12の処理へ移行する。この図7（B）の処理については後で説明する。

【0091】

この図7（B）に示すステップS21までの処理が行われたところで、再び図7（A）に示す処理に移行し、圧縮処理およびノイズ低減処理がなされた輝度信号Yを出力する（ステップS6）。

【0092】

一方、上記ステップS4において分離された色差信号Cb、Crは、所定の割合でダウンサンプリングされ（ステップS7）、DCT変換により周波数空間の信号に変換される（ステップS8）。その後は、ステップS11の処理およびステップS12の処理（図7（B）参照）へ移行する。

【0093】

この図7（B）に示すステップS21までの処理が行われたところで、再び図7（A）に示す処理に移行し、圧縮処理およびノイズ低減処理がなされた色差信号Cb、Crを出力する（ステップS9）。

【0094】

上記ステップS 6の処理およびステップS 9の処理が終了したら、全ブロックについての処理が完了したか否かを判断し（ステップS 10）、完了していない場合は上記ステップS 3へ戻って次のブロックについて上述したような動作を繰り返して行う。また、このステップS 10において全てのブロックについての処理が完了したと判断される場合は、この処理を終了する。

【0095】

次に、図7（B）に示す圧縮およびノイズ低減処理について説明する。この処理は、輝度信号Yと色差信号Cb、Crとに対して共通に行われる処理となっている。

【0096】

ステップS 5またはステップS 8の処理によって周波数空間に変換された成分の内の、0次成分を抽出するとともに（ステップS 11）、0次成分以外の高周波成分を抽出する（ステップS 12）。

【0097】

次に、上記ステップS 1において読み込んだヘッダ情報に基づいて、ノイズ低減処理を行うか否かを判断する（ステップS 13）。

【0098】

ここで、ノイズ低減処理を行うと判断された場合には、高周波成分の平均値を算出する（ステップS 14）。

【0099】

そして、上記ステップS 11において抽出された0次成分と、上記ステップS 1において読み込んだヘッダ情報とを用いて、上記数式2に基づきノイズ量を算出する（ステップS 15）。

【0100】

その後、上記数式4に基づいて許容範囲を設定し（ステップS 16）、数式5に基づいてノイズ低減処理を行う（ステップS 17）。

【0101】

このステップS 17の処理が終了した場合、または、上記ステップS 13においてノイズ低減処理を行わないと判断された場合には、全ての高周波成分につい

での処理が完了したか否かを判断する（ステップS 1 8）。ここで、完了していない場合は上記ステップS 1 2へ戻って次の高周波成分について上述したような動作を行う。

【0 1 0 2】

また、全ての高周波成分についての処理が完了している場合には、高周波成分の量子化を行う（ステップS 2 0）。

【0 1 0 3】

その一方で、上記ステップS 1 1において抽出した0次成分について、量子化を行う（ステップS 1 9）。

【0 1 0 4】

ステップS 1 9およびステップS 2 0における量子化の処理が完了したら、量子化された0次成分および高周波成分を圧縮処理して（ステップS 2 1）、上記図7（A）に示した処理に移行する。

【0 1 0 5】

なお、上述では原色型の単板CCDを例に挙げて説明したが、これに限定されるものではなく、例えば、補色型の単板CCDでも同様に適応可能であるし、さらには、二板CCDや三板CCDの場合にも同様に適用可能である。

【0 1 0 6】

このような第1の実施形態によれば、周波数空間を利用する圧縮処理とノイズ低減処理とを一体化することにより、高画質な画像を得ることができる低コストな撮像システムを構築することができる。

【0 1 0 7】

また、ノイズ量に関係する0次成分、撮影時の撮像素子の温度、ゲインなどの各種のパラメータを撮影毎に動的に求めて、これらのパラメータに基づきノイズ量を算出しているために、ノイズ量を高精度に推定することができる。このとき、ノイズ量を算出する際に関数を用いているために、必要となるメモリ量を少なくすることができ、低コスト化を図ることが可能となる。

【0 1 0 8】

加えて、推定されたノイズ量と周波数成分の平均値とに基づき上限値と下限値

を設定してノイズ成分を補正しているために、ノイズ成分のみが除去され、それ以外の信号は原信号として保存される。これにより、ノイズのみが低減された高品位な画像を得ることができる。

【0109】

そして、推定したノイズ量以下の信号のみをスムージング処理しているために、効果的にノイズを低減することが可能となる。

【0110】

さらに、ノイズ量の算出に要する温度、ゲインなどのパラメータが得られない場合には、標準値を用いるようにしているために、常にノイズ低減処理を行うことが可能となる。加えて、一部のパラメータ算出を意図的に省略することにより、低コスト化および省電力化を図った撮像システムを構築することが可能となる。

。

【0111】

周波数成分の信号を各周波数帯域に分離して、各周波数帯域毎にノイズ低減処理を行うかどうかを圧縮率に応じて選択し、圧縮処理で切り捨てられる高周波成分に対しては不要なノイズ低減処理を行うことなく、必要となる周波数帯域のみについてノイズ低減処理を行うようにしたために、処理を高速化することができる。

【0112】

図8から図11は本発明の第2の実施形態を示したものであり、図8は撮像システムの構成を示すブロック図、図9はウェーブレット変換を説明するための図、図10はノイズ推定部の構成を示すブロック図、図11はノイズ低減部の構成を示すブロック図である。

【0113】

この第2の実施形態において、上述の第1の実施形態と同様である部分については同一の符号を付して説明を省略し、主として異なる点についてのみ説明する。

【0114】

本実施形態の撮像システムは、図8に示すように、上述した第1の実施形態の

図 1 に示した構成とはほぼ同様であるが、変換手段たるウェーブレット (Wavelet) 変換部 5 0 を追加して、輝度 D C T 部 1 4 とダウンサンプル部 1 7 と色差 D C T 部 1 8 とを削除した構成となっている。上記ウェーブレット変換部 5 0 は、Y / C 分離部 1 3 の出力を処理して、処理結果を 0 次抽出部 1 5 と高周波抽出部 1 9 とへ出力するものである。

【0 1 1 5】

このような撮像システムの作用は、基本的に上述した第 1 の実施形態と同様であるために、異なる部分についてのみ図 8 の信号の流れに沿って説明する。

【0 1 1 6】

Y / C 分離部 1 3 で得られた輝度信号 Y と色差信号 C b , C r は、ウェーブレット変換部 5 0 へ転送されて、該ウェーブレット変換部 5 0 において周波数空間へ変換される。

【0 1 1 7】

図 9 は、このウェーブレット変換部 5 0 において行われるウェーブレット変換の様子を示している。

【0 1 1 8】

図 9 (A) は実空間における 8×8 画素のブロックを示している。

【0 1 1 9】

図 9 (B) は、図 9 (A) に示すような 8×8 画素のブロックを、1 回ウェーブレット変換した周波数空間における 8×8 画素のブロックを示している。この図 9 (B) においては、左上を原点に取っているために、左上 4×4 画素が 0 次成分 L を示し、その他が 1 次の高周波成分、すなわち、右上の 4×4 画素が 1 次の水平成分 H h 1 、左下の 4×4 画素が 1 次の垂直成分 H v 1 、右下の 4×4 画素が 1 次の斜め成分 H s 1 、をそれぞれ示している。

【0 1 2 0】

図 9 (C) は、図 9 (A) に示すような 8×8 画素のブロックを、2 回ウェーブレット変換した周波数空間における 8×8 画素のブロックを示しており、図 9 (B) に示した 0 次成分 L をさらに 1 回ウェーブレット変換したものとなっている。この図 9 (C) に示す左上 4×4 画素において、左上 2×2 画素が 0 次成分

Lを示し、その他が2次の高周波成分、すなわち、右上の 2×2 画素が2次の水平成分 H_h2 、左下の 2×2 画素が2次の垂直成分 H_v2 、右下の 2×2 画素が2次の斜め成分 H_s2 、をそれぞれ示している。本実施形態においては、この図9(C)に示すような、ウェーブレット変換を2回行った周波数空間を例に取って説明を行う。

【0121】

このようにしてウェーブレット変換部50により周波数空間における信号に変換された信号は、0次抽出部15により0次成分が抽出されるとともに、高周波抽出部19により高周波成分が抽出され、上述した第1の実施形態と同様に、圧縮処理とノイズ低減処理とが行われる。

【0122】

図10を参照して、ノイズ推定部20の構成の一例について説明する。

【0123】

本実施形態のノイズ推定部20は、CCD4の標準的な温度を後述するルックアップテーブル部52へ転送する付与手段たる標準値付与部51と、0次抽出部15からの0次成分と標準値付与部51からの温度と制御部25からのゲインとに対するノイズ量の関係を記録したルックアップテーブルを保持し該ルックアップテーブルを参照して求めたノイズ量をノイズ低減部21へ出力するルックアップテーブル手段たるルックアップテーブル部52と、を有して構成されていて、これら標準値付与部51、ルックアップテーブル部52は、制御部25と双方向に接続されて制御されるようになっている。

【0124】

このような構成における作用は、次のようになっている。

【0125】

0次抽出部15は、制御部25の制御に基づいて0次成分を抽出し、ルックアップテーブル部52へ転送する。また、制御部25は、測光評価部7による測光評価結果や信号処理部10における設定値などに基づいて信号に対するゲインを求め、求めたゲインをルックアップテーブル部52へ転送する。さらに、標準値付与部51は、撮像素子の標準的な温度をルックアップテーブル部52へ転送す

る。

【0126】

ルックアップテーブル部52は、0次成分、温度、ゲインと、ノイズ量と、の間の関係を記録するルックアップテーブルを保持しており、このルックアップテーブルは第1の実施形態と同様の手段により構築されたものである。ルックアップテーブル部52は、0次抽出部15からの0次成分と、標準値付与部51からの温度と、制御部25からのゲインと、を用いてルックアップテーブルを参照することによりノイズ量を求めて、求めたノイズ量をノイズ低減部21へ転送する。

【0127】

なお、本実施形態の場合には、図9（C）に示したように、0次成分が 2×2 画素（つまり、4画素）となるために、これらに対応してノイズ量は4つ算出されることになる。算出されたノイズ量を高周波成分に使用する場合には、次のように行う。まず、高周波成分が2次の高周波成分（2次の水平成分 H_h2 ，2次の垂直成分 H_v2 ，2次の斜め成分 H_s2 ）である場合には、 2×2 画素の構成となるために、位置的に対応する画素に対して1対1の関係で使用する。一方、高周波成分が1次の高周波成分（1次の水平成分 H_h1 ，1次の垂直成分 H_v1 ，1次の斜め成分 H_s1 ）である場合には、 4×4 画素の構成となるために、1画素のノイズ量を縦方向および横方向にそれぞれ2倍拡大して、 2×2 画素単位にして使用する。

【0128】

次に図11を参照して、ノイズ低減部21の構成の一例について説明する。

【0129】

本実施形態のノイズ低減部21は、高周波抽出部19により抽出された0次成分以外の高周波成分から水平ラインを抽出する周波数分離手段たる水平ライン抽出部61と、この水平ライン抽出部61により抽出された水平ラインに対してスムージングを行うスムージング手段たる第1スムージング部62と、この第1スムージング部62によるスムージング結果を一時的に保存するバッファ63と、このバッファ63に蓄積された水平方向にスムージング後のデータを垂直方向に

読み出す周波数分離手段たる垂直ライン抽出部 6 4 と、この垂直ライン抽出部 6 4 により読み出された垂直方向のラインのスムージングを行って高周波量子化部 2 2 へ出力するスムージング手段たる第 2 スムージング部 6 5 と、上記ノイズ推定部 2 0 により推定されたノイズ値に基づいてスムージングを行う際の閾値を設定し上記第 1 スムージング部 6 2 および第 2 スムージング部 6 5 へ出力する閾値設定手段たる閾値設定部 6 6 と、上記制御部から取得した画質モードに基づき情報が保存されない高周波成分の閾値 n を推定して上記第 1 スムージング部 6 2 および第 2 スムージング部 6 5 へ出力する選択手段たる判断部 6 7 と、を有して構成されている。

【0130】

なお、上記水平ライン抽出部 6 1、垂直ライン抽出部 6 4、閾値設定部 6 6、判断部 6 7 は、上記制御部 2 5 と双方向に接続されて制御されるようになっている。

【0131】

このような構成のノイズ低減部 2 1 の作用は、次のようになっている。

【0132】

上記水平ライン抽出部 6 1 は、制御部 2 5 の制御に基づいて、高周波抽出部 1 9 から、水平ライン単位で順次 3 つの高周波成分水平 H_{hi} 、垂直 H_{vi} 、斜め H_{si} ($i=1, 2$) を個別に抽出し、第 1 スムージング部 6 2 へ転送する。

【0133】

閾値設定部 6 6 は、制御部 2 5 の制御に基づいて、上記水平ライン抽出部 6 1 により抽出された水平ライン単位の高周波成分に対して、対応するノイズ量をノイズ推定部 2 0 から取得し、これを閾値として第 1 スムージング部 6 2 へ転送する。

【0134】

判断部 6 7 は、外部 I/F 部 2 6 により設定される画質モードの情報を制御部 2 5 から取得して、この画質モードから対応する圧縮率を求める。そして、判断部 6 7 は、求めた圧縮率では情報が保存されない高周波成分、すなわちノイズ成分も保存されない高周波成分、の閾値 n を推定して、この閾値 n を第 1 スムージ

ング部 6 2 と第 2 スムージング部 6 5 とへ各転送する。

【0135】

上記第 1 スムージング部 6 2 は、判断部 6 7 から取得した閾値 n に基づいて、 n 次成分以下の周波数成分のみをノイズ低減処理の対象とし、この n 次成分よりも次数の大きい周波数成分については処理を行うことなくそのままバッファ 6 3 へ出力する。一方、第 1 スムージング部 6 2 は、周波数成分が n 次成分以下の周波数成分である場合には、水平ライン抽出部 6 1 からの高周波成分に対して画素単位で走査して行き、閾値設定部 6 6 からの閾値をノイズ量として、例えば公知のヒステリシススムージングを行う。この結果は、順次出力されてバッファ 6 3 に記憶される。

【0136】

この第 1 スムージング部 6 2 のヒステリシススムージングの動作は、制御部 2 5 の制御により、ノイズ推定部 2 0 の動作および閾値設定部 6 6 の動作と同期して行われる。

【0137】

高周波抽出部 1 9 から出力される全ての高周波成分が第 1 スムージング部 6 2 において処理されると、垂直ライン抽出部 6 4 が、制御部 2 5 の制御に基づいて、バッファ 6 3 から垂直ライン単位で 3 つの高周波成分水平 H_{hi} 、垂直 H_{vi} 、斜め H_{si} ($i = 1, 2$) を個別に順次抽出し、第 2 スムージング部 6 5 へ転送する。

【0138】

上記閾値設定部 6 6 は、制御部 2 5 の制御に基づいて、垂直ライン抽出部 6 4 が抽出した垂直ライン単位の高周波成分に対して、対応するノイズ量をノイズ推定部 2 0 から取得し、このノイズ量を閾値として第 2 スムージング部 6 5 へ転送する。

【0139】

上記第 2 スムージング部 6 5 は、判断部 6 7 から取得した閾値 n に基づいて、 n 次成分よりも次数の大きい周波数成分については処理を行うことなくそのまま高周波量子化部 2 2 へ出力する。一方、第 2 スムージング部 6 5 は、周波数成分

が n 次成分以下の周波数成分である場合には、垂直ライン抽出部64からの高周波成分に対して画素単位で走査して行き、閾値設定部66からの閾値をノイズ量として、例えば公知のヒステリシススムージングを行う。この結果は、高周波量子化部22へ順次出力される。

【0140】

この第2スムージング部65のヒステリシススムージングの動作は、制御部25の制御により、ノイズ推定部20の動作および閾値設定部66の動作と同期して行われる。

【0141】

その後は、上述した第1の実施形態と同様に、圧縮部23による圧縮処理が行われ、圧縮された信号が出力部24によってメモリカード等に記録され保存される。なお、このときの圧縮処理は、例えば、公知のJPEG2000圧縮処理に準拠してなされている。

【0142】

なお、上述ではノイズ低減処理にヒステリシススムージングを使用したが、これに限定されるものではなく、例えば、第1の実施形態と同様に、数式5に示したような低減処理を適用することも可能である。

【0143】

このような第2の実施形態によれば、周波数空間を利用する圧縮処理とノイズ低減処理とを一体化することにより、高画質な画像を得ることができる低コストな撮像システムを構築することができる。

【0144】

また、ノイズ量に関係する0次成分、撮影時の撮像素子の温度、ゲインなどの各種のパラメータを撮影毎に動的に求めて、これらのパラメータに基づきノイズ量をテーブルを用いて算出しているために、ノイズ量を高精度かつ高速に推定することができる。

【0145】

また、ノイズ量を閾値として設定し、この閾値以下の信号のみをスムージング処理しているために、ノイズ成分以外の信号は原信号として保存され、ノイズの

みが低減された高品位な画像を得ることができる。

【0146】

さらに、ノイズ量の算出に要する温度、ゲインなどのパラメータが得られない場合には、標準値を用いるようにしているために、常にノイズ低減処理を行うことが可能となる。加えて、一部のパラメータ算出を意図的に省略することにより、低コスト化および省電力化を図った撮像システムを構築することが可能となる。

【0147】

そして、圧縮率に応じて、必要となる周波数帯域のみについてノイズ低減処理を行うようにしたために、処理を高速化することができる。

【0148】

図12、図13は本発明の第3の実施形態を示したものであり、図12は再生システムの構成を示すブロック図、図13は伸張およびノイズ低減のソフトウェア処理を示すフローチャートである。

【0149】

この第3の実施形態は、再生システムに関するものであるが、ノイズ低減処理等に関しては上述した第1、第2の実施形態と同様な構成要素がある。従って、同様である部分については同一の符号を付して説明を省略し、主として異なる点についてのみ説明する。

【0150】

また、伸張処理に関しては、第1の実施形態において説明したようなRGB信号に対するJPEG圧縮処理がなされたものを伸張処理することを前提とし、かつ、ヘッダ部に撮影時の情報が書き込まれていることを前提として説明する。

【0151】

この再生システムは、上記図1に示したのと同様の、0次抽出部15と、高周波抽出部19と、ノイズ推定部20と、ノイズ低減部21と、出力部24と、制御部25と、外部I/F部26と、を有するとともに、さらに、メモ리카ードなどの記録媒体に保存されている圧縮信号を読み込む入力部71と、この入力部71からの圧縮信号を伸張して上記0次抽出部15と高周波抽出部19とへ出力す

る伸張手段たる伸張部 72 と、上記 0 次抽出部 15 からの 0 次成分の輝度成分と上記ノイズ低減部 21 からのノイズ低減された高周波成分の輝度成分とを逆 DCT 変換する逆変換手段たる輝度逆 DCT 部 73 と、上記 0 次抽出部 15 からの 0 次成分の色差成分と上記ノイズ低減部 21 からのノイズ低減された高周波成分の色差成分とを逆 DCT 変換する逆変換手段たる色差逆 DCT 部 74 と、この色差逆 DCT 部 74 からの色差成分をアップサンプリングするアップサンプル部 75 と、上記輝度逆 DCT 部 73 の輝度成分と上記アップサンプル部 75 からの色差成分とを合成して RGB 信号を生成して CRT モニタや液晶モニタなどの表示装置でなる上記出力部 24 に出力する Y/C 合成部 76 と、を有して構成されている。

【0152】

なお、上記入力部 71, 伸張部 72, 0 次抽出部 15, 高周波抽出部 19, ノイズ推定部 20, ノイズ低減部 21, Y/C 合成部 76, 出力部 24, 外部 I/F 部 26 は、マイクロコンピュータなどでなる制御部 25 と双方向に接続されて制御されるようになっている。

【0153】

また、本実施形態の外部 I/F 部 26 は、電源スイッチや再生ボタンなどのインターフェースを備えたものとなっている。

【0154】

次に、図 12 に示したような再生システムにおける信号の流れについて説明する。

【0155】

外部 I/F 部 26 を介して再生ボタンを操作することにより、メモ리카ードなどの記録媒体に保存された圧縮信号が入力部 71 から読み込まれる。

【0156】

この圧縮信号は、伸張部 72 へ転送されて公知のハフマン符号や算術符号などに基づき伸張処理が行われ、周波数空間の信号に変換される。

【0157】

0 次抽出部 15 は、この周波数空間の信号から 0 次成分を抽出して、ノイズ推

定部 20 へ転送する。

【0158】

ノイズ推定部 20 は、画像のヘッダ情報として記録されている撮影時の情報を制御部 25 から受け取って、上述した第 1 の実施形態と同様に、0 次成分以外の周波数成分に対するノイズ量を算出し、ノイズ低減部 21 へ転送する。

【0159】

一方、高周波抽出部 19 は、伸張部 72 により伸張された周波数空間の信号から 0 次成分以外の周波数成分を抽出してノイズ低減部 21 へ転送する。

【0160】

ノイズ低減部 21 は、第 1 の実施形態と同様に、ノイズ推定部 20 からのノイズ量に基づき高周波抽出部 19 からの 0 次成分以外の周波数成分に対してノイズ低減処理を行う。

【0161】

0 次抽出部 15 により抽出された 0 次成分とノイズ低減部 21 においてノイズ低減処理された高周波成分とは、輝度逆 DCT 部 73 または色差逆 DCT 部 74 へ転送されて実空間の信号に変換される。このときの輝度信号と色差信号との切り替えは、制御部 25 の制御に基づいて行われるようになっており、伸張部 72 から得られるブロック単位で処理される。

【0162】

輝度逆 DCT 部 73 からの輝度信号はそのまま Y/C 合成部 76 へ転送される一方で、色差逆 DCT 部 74 からの色差信号は、アップサンプル部 75 において所定の割合でアップサンプリング処理された後に Y/C 合成部 76 へ転送される。

【0163】

Y/C 合成部 76 は、制御部 25 の制御に基づいて、ブロック単位の輝度信号とブロック単位の色差信号とが揃った時点で、次の数式 6 に基づいて Y/C 合成処理を行い、RGB 信号を生成する。

【0164】

【数 6】

$$R=Y+1.40200Cr$$

$$G=Y-0.34414Cb-0.71414Cr$$

$$B=Y+1.77200Cb-0.41869Cr$$

【0165】

こうしてY/C合成部76で生成されたRGB信号は、出力部24内のバッファへ順次転送される。

【0166】

なお、上述ではハードウェア的に再生処理を行うように構成していたが、これに限定されるものではなく、例えば、メモ리카ードなどの記録媒体に保存された圧縮信号と撮影時の温度、ゲインなどのヘッダ情報とをコンピュータに読み込んで、ソフトウェアによって別途処理することも可能である。

【0167】

図13を参照して、伸張およびノイズ低減のソフトウェア処理について説明する。図13(A)はこのソフトウェア処理の主たる流れを示しており、図13(B)は輝度信号と色差信号とで共通に行われる処理について示している。

【0168】

処理が開始されると、図13(A)に示すように、まず、圧縮信号と、温度やゲインなどのヘッダ情報と、を読み込む(ステップS31)。なお、ここで読み込んだヘッダ情報は、後述するステップS41、S43の処理に転送される。

【0169】

次に、ハフマン符号や算術符号などに基づく伸張処理をブロック単位で行い、周波数空間における輝度信号Yと色差信号Cb、Crとを生成する(ステップS32)。ここで生成された輝度信号Yは、後述するステップS39、S40の処理で使用され、後述するステップS46までの処理が行われた後にステップS33の処理に移行する。また、生成された色差信号Cb、Crについても同様に、後述するステップS39、S40の処理で使用され、後述するステップS46までの処理が行われた後にステップS34の処理に移行する。

【0170】

すなわち、輝度信号Yが逆DCT変換されるとともに(ステップS33)、色

差信号 C_b , C_r についても逆 DCT 変換される (ステップ S 3 4)。色差信号 C_b , C_r については、さらに、所定の割合でアップサンプリングされる (ステップ S 3 5)。

【0171】

そして、ステップ S 3 3 で変換された輝度信号 Y と、ステップ S 3 4 でアップサンプリングされた色差信号 C_b , C_r とを合成して、RGB 信号を生成し (ステップ S 3 6)、合成された RGB 信号を出力する (ステップ S 3 7)。

【0172】

その後、全ブロックについての処理が完了したか否かを判断し (ステップ S 3 8)、完了していない場合は上記ステップ S 3 2 へ戻って次のブロックについての処理を上述したように行い、一方、完了している場合には、この一連の処理を終了する。

【0173】

次に、図 13 (B) に示すステップ S 3 9 ~ S 4 6 のノイズ低減処理について説明する。この処理は、上述したように、輝度信号 Y と色差信号 C_b , C_r とに対して共通に行われるものである。

【0174】

輝度信号 Y または色差信号 C_b , C_r の 0 次成分を抽出するとともに (ステップ S 3 9)、輝度信号 Y または色差信号 C_b , C_r の 0 次成分以外の高周波成分を抽出する (ステップ S 4 0)。

【0175】

そして、上記ステップ S 3 1 において読み込んだヘッダ情報に基づいて、ノイズ低減処理を行うか否かを判断する (ステップ S 4 1)。

【0176】

ここでノイズ低減処理を行う場合には、高周波成分の平均値を算出する (ステップ S 4 2)。

【0177】

上記ステップ S 3 9 において抽出された 0 次成分と、上記ステップ S 3 1 において読み込んだヘッダ情報とを用いて、上記数式 2 に基づきノイズ量を算出する

(ステップS43)。

【0178】

そして、上記数式4に基づいて許容範囲を設定し(ステップS44)、数式5に基づいてノイズ低減処理を行う(ステップS45)。

【0179】

このステップS45が終了するか、または上記ステップS41においてノイズ低減処理を行わない場合には、全ての高周波成分について処理が完了したか否かを判断し(ステップS46)、完了していない場合は上記ステップS40へ戻って他の高周波成分について上述したような処理を行い、一方、完了している場合には、上記ステップS33またはステップS34へ移行する。

【0180】

なお、上述では独立した再生システムの例を記載しているが、これに限るものではなく、例えば、上述した第1または第2の実施形態の撮像システムと組み合わせて、撮像再生システムとして構成するようにしても良い。この場合には、撮影時にノイズ低減処理を省略することで高速な連写撮影が可能となり、撮影後にノイズ低減処理を別途行うことで高画質な画像を得ることが可能となる。

【0181】

このような第3の実施形態によれば、周波数空間を利用する伸張処理とノイズ低減処理とを一体化することにより、高画質な画像を得ることができる低コストな再生システムを構築することができる。

【0182】

また、ノイズ量を算出する際に用いる0次成分を画像毎に取得するだけでなく、ノイズ量に関係する撮影時の撮像素子の温度、ゲインなどの各種のパラメータをヘッダ情報として画像毎に取得して、これらに基づきノイズ量を算出しているために、ノイズ量を高精度に推定することができる。

【0183】

そして、推定したノイズ量以下の信号のみをスムージング処理しているために、効果的にノイズを低減することが可能となる。

【0184】

さらに、ノイズ量の算出に要する温度、ゲインなどのパラメータが得られない場合には、標準値を用いるようにしているために、常にノイズ低減処理を行うことが可能となる。

【0185】

図14、図15は本発明の第4の実施形態を示したものであり、図14は撮像システムの構成を示すブロック図、図15はノイズ低減処理に使用するパラメータ校正のソフトウェア処理を示すフローチャートである。

【0186】

この第4の実施形態において、上述の第1から第3の実施形態と同様である部分については同一の符号を付して説明を省略し、主として異なる点についてのみ説明する。

【0187】

この第4の実施形態の撮像システムは、ノイズ低減処理に使用するパラメータを校正することができるように構成したものである。

【0188】

すなわち、本実施形態の撮像システムは、図14に示すように、上述した第1の実施形態の構成から、ブロック抽出部12と、0次量子化部16と、ノイズ推定部20と、ノイズ低減部21と、高周波量子化部22と、圧縮部23と、を削除して、白から黒までの互いに異なる反射率を有する3種類以上のグレーチャートでなる校正用画像80と、第2バッファ11に記憶された映像信号からチャートを抽出してY/C分離部13へ出力するブロック抽出手段でありチャート分離手段たるチャート抽出部81と、高周波抽出部19から抽出された高周波成分の分散を算出する分散算出手段たる分散算出部82と、この分散算出部82により算出された分散を用いて0次抽出部15の出力をフィッティングして出力部24へ転送するフィッティング手段たるフィッティング部83と、を追加した構成となっている。

【0189】

なお、追加された構成の内のフィッティング部83は、制御部25と双方向に接続されて制御されるようになっている。

【0190】

次に、図14に示したような撮像システムにおける信号の流れについて説明する。

【0191】

外部I/F部26を介してISO感度や画質モードなどの撮影条件を設定した後に、上記校正用画像80を撮像する。なお、撮影に際しては、校正用画像80が画面全体に写るように撮影距離を調整するとともに、校正用画像80の全体に照明光が均一に照射されるように調整する。このような校正用画像80を撮影して得られる映像信号は、上述した第1の実施形態と同様に処理された後に、第2バッファ11に記憶される。

【0192】

次に、チャート抽出部81は、画面全体の画像信号における各グレーチャートを分離して、各グレーチャートよりも一回り小さい所定サイズのブロック領域をグレーチャート該当部分として抽出し、Y/C分離部13へ順次転送する。このような各グレーチャート該当部分の分離作業は、校正用画像80が画面全体に写るよう調整されていて、かつグレーチャートの配置状況が既知のものである場合には、自動的に行うことが可能である。

【0193】

Y/C分離部13は、数式1に基づいてRGB信号を輝度信号Yと色差信号Cb, Crへ変換する。この後に、輝度信号Yは輝度DCT部14へ、色差信号Cb, Crはダウンサンプル部17を介して色差DCT部18へ、それぞれ転送される。

【0194】

輝度DCT部14と色差DCT部18とは、上述したように、公知のDCT (Discrete Cosine Transform) 変換によって、実空間の信号を周波数空間の信号へ変換する。

【0195】

周波数空間へ変換された信号は、制御部25の制御に基づいて、輝度信号Y、色差信号Cb、色差信号Crの順に、0次抽出部15において0次成分が抽出さ

れるとともに高周波抽出部 19 において高周波成分が抽出される。0 次抽出部 15 で抽出された 0 次成分はフィッティング部 83 へ、高周波抽出部 19 で抽出された高周波成分は分散算出部 82 へ、それぞれ転送される。

【0196】

分散算出部 82 は、ノイズ量に相当する値として高周波成分の分散値を算出し、算出した分散値をフィッティング部 83 へ転送する。このような処理が、全てのグレーチャートに対して行われる。

【0197】

フィッティング部 83 は、制御部 25 の制御に基づいて、0 次抽出部 15 で抽出された 0 次成分 L と、分散算出部 82 で算出された分散値 N と、の各情報が全てのグレーチャートに関して集まった段階で、ノイズ量に対する定式化を行う。ここでは、ノイズ量の定式として、例えば $N = AL^B + C$ (A , B , C は定数項) を用いている。この定式化は、各グレーチャートの 0 次成分 L と分散値 N とをプロットして、公知の最小自乗法により定数項 A , B , C を求めることにより行われる。これらの定数項は、輝度信号 Y と、色差信号 C_b と、色差信号 C_r と、の 3 種類のデータに関してそれぞれ個別に算出される。

【0198】

こうして算出された定数項 A , B , C は、係数保存手段たる出力部 24 に転送されて記録され保存される。このような処理を、外部 I/F 部 26 を介して設定される ISO 感度と画質モードとの全ての組み合わせについて行うことにより、ノイズ低減処理に使用するパラメータを校正することができる。

【0199】

なお、上述ではハードウェア的に校正処理を行うように構成していたが、これに限定されるものではなく、例えば、CCD 4 からの映像信号を未処理のままの Raw データとして出力するとともに、さらに制御部 25 からの撮影時の温度やゲインなどの情報をヘッダ情報として出力し、ソフトウェアによってコンピュータにより別途処理するようにすることも可能である。

【0200】

図 15 を参照して、ノイズ低減処理に使用するパラメータ校正のソフトウェア

処理について説明する。

【0201】

この処理が開始されると、まず、Rawデータとして得られる校正用画像80の映像信号と、温度やゲインなどのヘッダ情報と、をコンピュータに読み込む（ステップS51）。

【0202】

次に、ホワイトバランス処理、補間処理、強調処理などの一般的な信号処理を行い（ステップS52）、その後に各グレーチャート該当部分を個別に抽出する（ステップS53）。

【0203】

そして、チャート内の各画素の映像信号を、輝度信号Yと色差信号Cb, Crとに変換する（ステップS54）。

【0204】

これらの内の輝度信号YをDCT変換により周波数空間の信号に変換して（ステップS55）、0次成分を抽出するとともに（ステップS56）、0次成分以外の高周波成分を抽出する（ステップS57）。これらの内の高周波成分については、分散値を算出する（ステップS58）。

【0205】

その後、上記ステップS56において抽出した0次成分と、上記ステップS58において算出した分散値とを出力する（ステップS59）。

【0206】

一方、上記ステップS54において分離された内の色差信号Cb, Crは、所定の割合でダウンサンプリングし（ステップS60）、DCT変換を行って周波数空間の信号へ変換する（ステップS61）。

【0207】

そして、0次成分を抽出するとともに（ステップS62）、0次成分以外の高周波成分を抽出し（ステップS63）、これらの内の高周波成分については、分散値を算出する（ステップS64）。

【0208】

次に、上記ステップS 6 2において抽出した0次成分と、上記ステップS 6 4において算出した分散値とを出力する（ステップS 6 5）。

【0209】

その後、全てのグレーチャート該当部分について処理が完了したか否かを判断して（ステップS 6 6）、完了していない場合には上記ステップS 5 3へ戻って他のグレーチャート該当部分について上述したような処理を行う。

【0210】

また、全てのグレーチャートについて処理が完了している場合には、最小自乗法に基づくフィッティングを行って、ノイズ低減処理に要するパラメータを輝度信号Y、色差信号Cb、色差信号Crのそれぞれについて算出する（ステップS 6 7）。

【0211】

そして、このステップS 6 7により算出されたノイズ低減処理に要するパラメータを出力して（ステップS 6 8）、この一連の処理を終了する。

【0212】

なお、上述ではノイズ量に対する定式化において、数式2に示したようなべき乗の関数を用いたが、このような関数形状のものに限定されるものでもない。例えば、 $N = AL^2 + BL + C$ といった2次式を用いて定式化することも可能であるし、その他の多項式やスプライン関数などを使用するようにしても構わない。

【0213】

このような第4の実施形態によれば、標準のグレースケール画像でなる校正用画像を撮影するだけで、ノイズ低減処理に要するパラメータを容易に算出することができるために、パラメータが算出されていないシステムの場合、システムに経時変化が生じている場合、システムの構成が変更されている場合、などに柔軟に対応して、高精度にノイズ量を推定することが可能となる。例えば、本実施形態の構成を上述した第3の実施形態の構成と組み合わせることにより、ノイズ低減処理に要するパラメータが算出されていないシステムに対しても、高精度なノイズ低減処理を行うことが可能となる。

【0214】

また、ノイズ量推定を行うための関数に係る各パラメータを別途に保存可能としているために、撮像システムの外部においてもノイズ低減処理を行うことが可能となる。

【0215】

なお、本発明は上述した実施形態に限定されるものではなく、発明の主旨を逸脱しない範囲内において種々の変形や応用が可能であることは勿論である。

【0216】

【発明の効果】

以上説明したように本発明の撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラムによれば、高画質な画像を低コストかつ高速処理で得ることが可能となる。

【0217】

また本発明の撮像システム、再生システム、撮像プログラム、再生プログラムによれば、多様なシステムに柔軟に対応して高画質な画像を得ることが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明の第1の実施形態における撮像システムの構成を示すブロック図。

【図2】

上記第1の実施形態におけるノイズ推定部の構成を示すブロック図。

【図3】

上記第1の実施形態において、DCT変換を説明するための図。

【図4】

上記第1の実施形態におけるノイズ量の定式化を説明するための線図。

【図5】

上記第1の実施形態においてノイズ量の定式化に用いるパラメータを説明するための線図。

【図6】

上記第1の実施形態におけるノイズ低減部の構成を示すブロック図。

【図 7】

上記第 1 の実施形態におけるノイズ低減および圧縮のソフトウェア処理を示すフローチャート。

【図 8】

本発明の第 2 の実施形態における撮像システムの構成を示すブロック図。

【図 9】

上記第 2 の実施形態において、ウェーブレット変換を説明するための図。

【図 10】

上記第 2 の実施形態におけるノイズ推定部の構成を示すブロック図。

【図 11】

上記第 2 の実施形態におけるノイズ低減部の構成を示すブロック図。

【図 12】

本発明の第 3 の実施形態における再生システムの構成を示すブロック図。

【図 13】

上記第 3 の実施形態における伸張およびノイズ低減のソフトウェア処理を示すフローチャート。

【図 14】

本発明の第 4 の実施形態における撮像システムの構成を示すブロック図。

【図 15】

上記第 4 の実施形態におけるノイズ低減処理に使用するパラメータ校正のソフトウェア処理を示すフローチャート。

【符号の説明】

- 1…レンズ系
- 2…絞り
- 3…ローパスフィルタ
- 4…CCD（撮像素子）
- 5…A/D変換器
- 6…第 1 バッファ
- 7…測光評価部

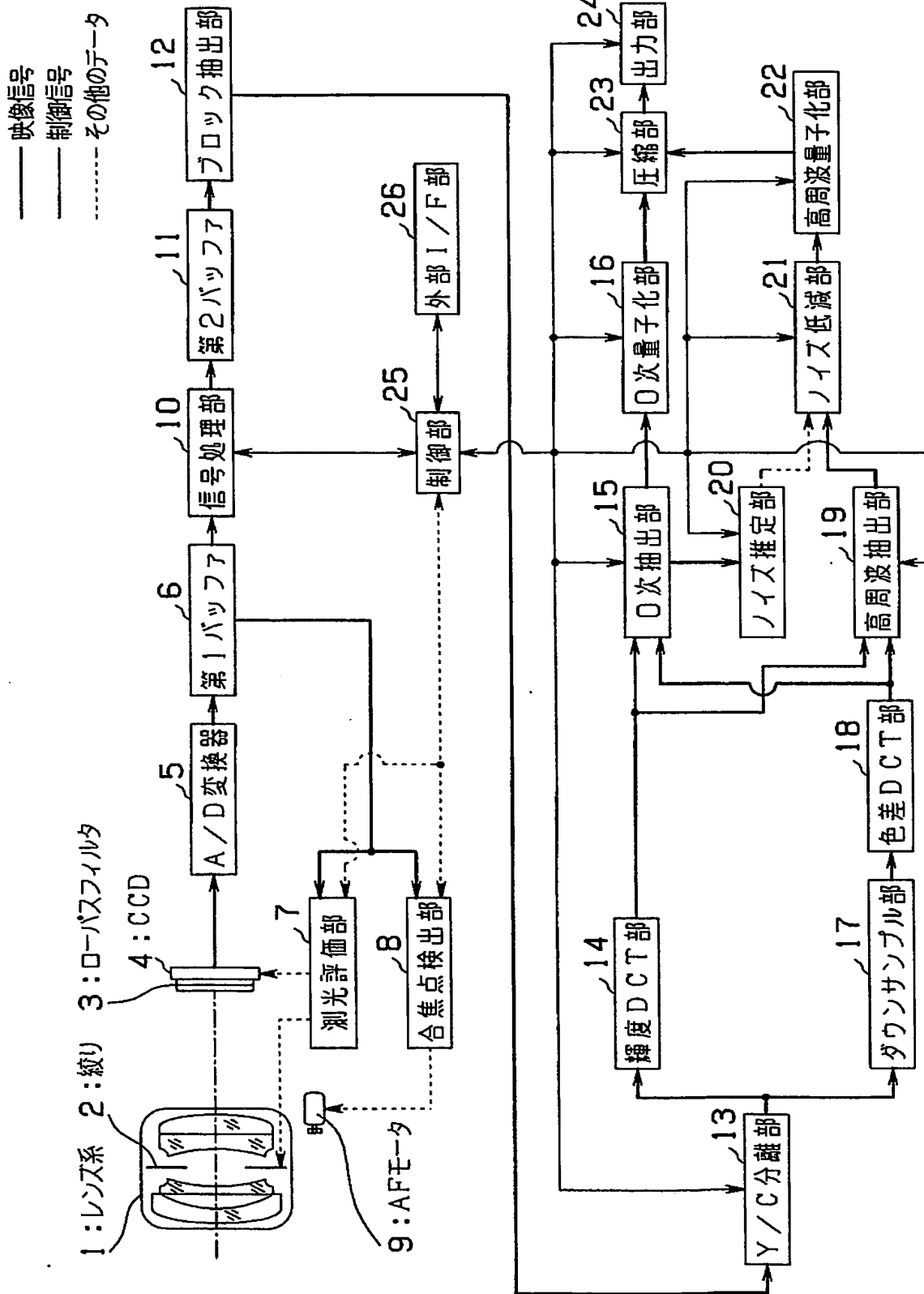
- 8…合焦点検出部
- 9…A F モータ
- 1 0…信号処理部
- 1 1…第 2 バッファ
- 1 2…ブロック抽出部（ブロック抽出手段）
- 1 3…Y／C分離部
- 1 4…輝度 D C T 部（変換手段）
- 1 5…0 次抽出部
- 1 6…0 次量子株
- 1 7…ダウンサンプル部
- 1 8…色差 D C T 部（変換手段）
- 1 9…高周波抽出部
- 2 0…ノイズ推定部（ノイズ推定手段）
- 2 1…ノイズ低減部（ノイズ低減手段）
- 2 2…高周波量子化部
- 2 3…圧縮部（圧縮手段）
- 2 4…出力部（係数保存手段）
- 2 5…制御部（取得手段）
- 2 6…外部 I ／ F 部
- 3 1, 5 1…標準値付与部（付与手段）
- 3 2…係数算出部（係数算出手段）
- 3 3…パラメータ用 R O M（係数算出手段）
- 3 4…ノイズ算出部（ノイズ算出手段）
- 4 1, 6 7…判断部（選択手段）
- 4 2…平均値算出部（平均値算出手段）
- 4 3…許容範囲設定部（許容範囲設定手段）
- 4 4…分離部（周波数分離手段）
- 4 5…補正部（補正手段）
- 5 0…ウェーブレット変換部（変換手段）

- 5 2 …ルックアップテーブル部（ルックアップテーブル手段）
- 6 1 …水平ライン抽出部（周波数分離手段）
- 6 2 …第 1 スムージング部（スムージング手段）
- 6 4 …垂直ライン抽出部（周波数分離手段）
- 6 5 …第 2 スムージング部（スムージング手段）
- 6 6 …閾値設定部（閾値設定手段）
- 7 1 …入力部
- 7 2 …伸張部（伸張手段）
- 7 3 …輝度逆 D C T 部（逆変換手段）
- 7 4 …色差逆 D C T 部（逆変換手段）
- 7 5 …アップサンプル部
- 7 6 …Y / C 合成部
- 8 0 …校正用画像
- 8 1 …チャート抽出部（ブロック抽出手段、チャート分離手段）
- 8 2 …分散算出部（分散算出手段）
- 8 3 …フィッティング部（フィッティング手段）

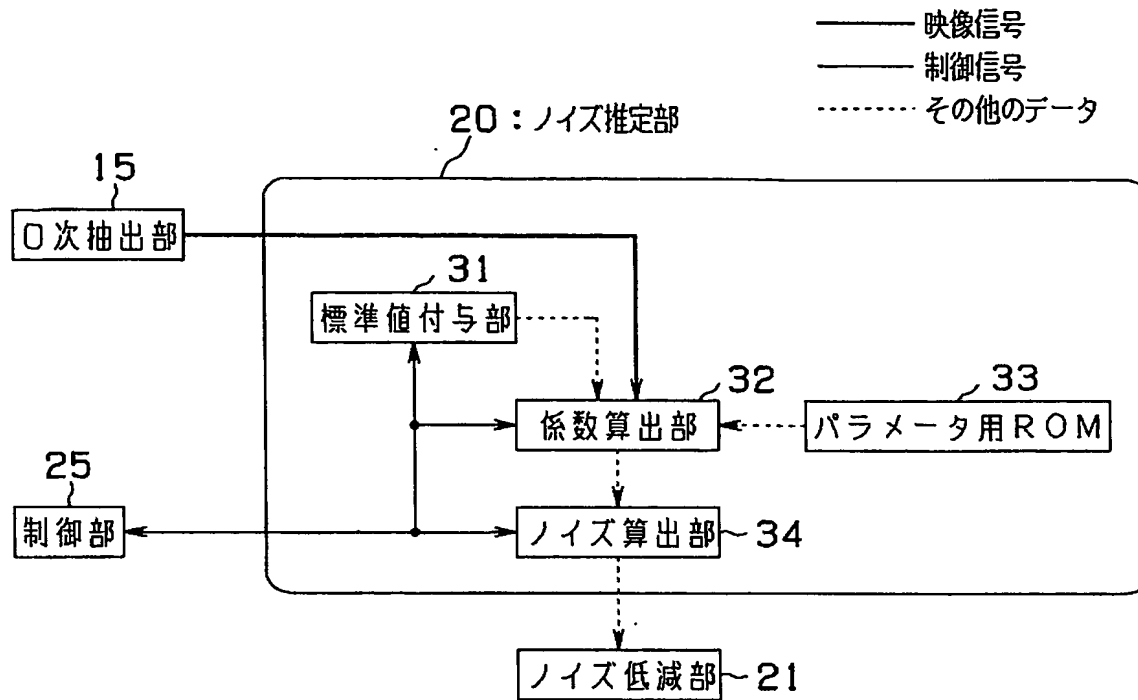
代理人 弁理士 伊 藤 進

【書類名】 図面

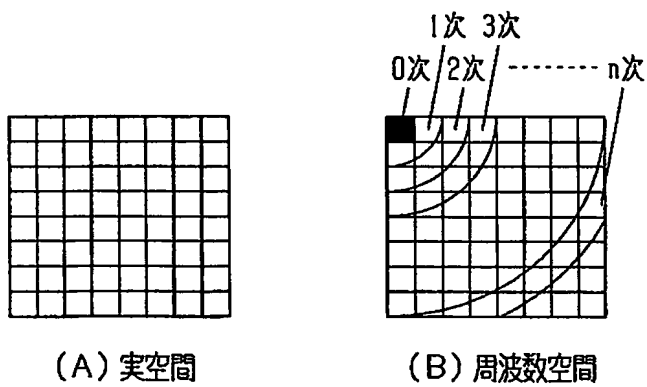
【図1】



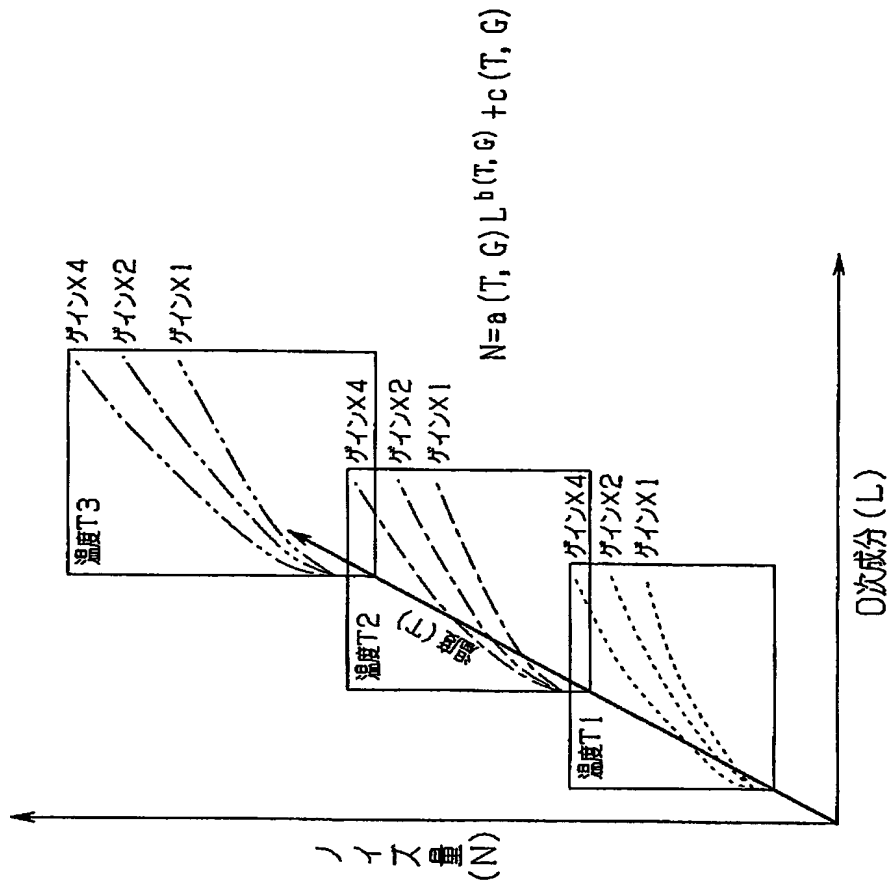
【図 2】



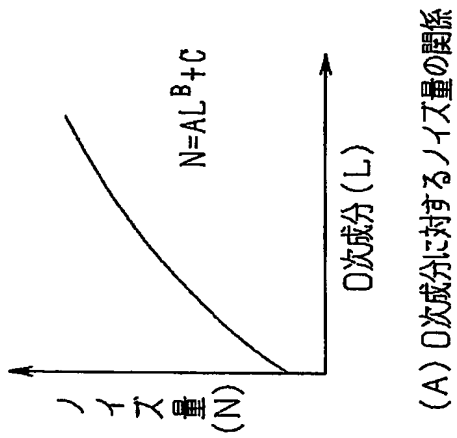
【図 3】



【図 4】

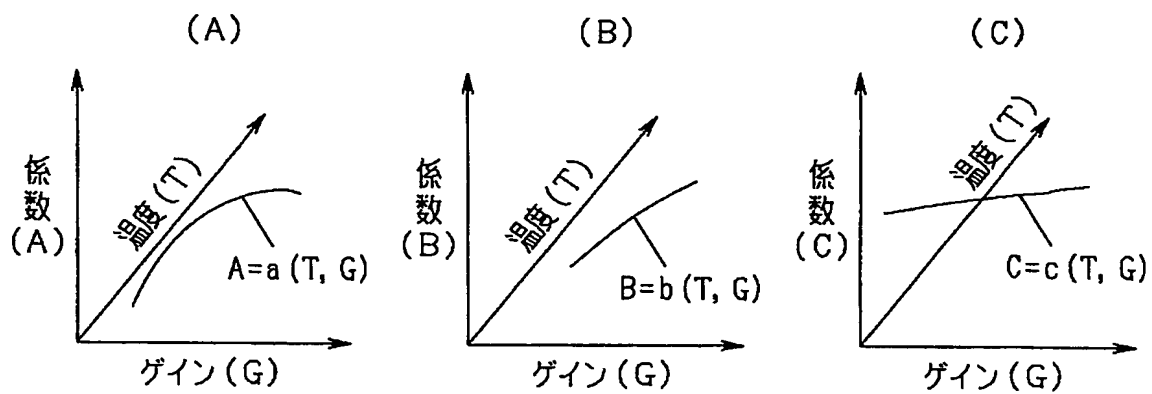


(B) 0次成分, 温度, ゲインに対するノイズ量の関係

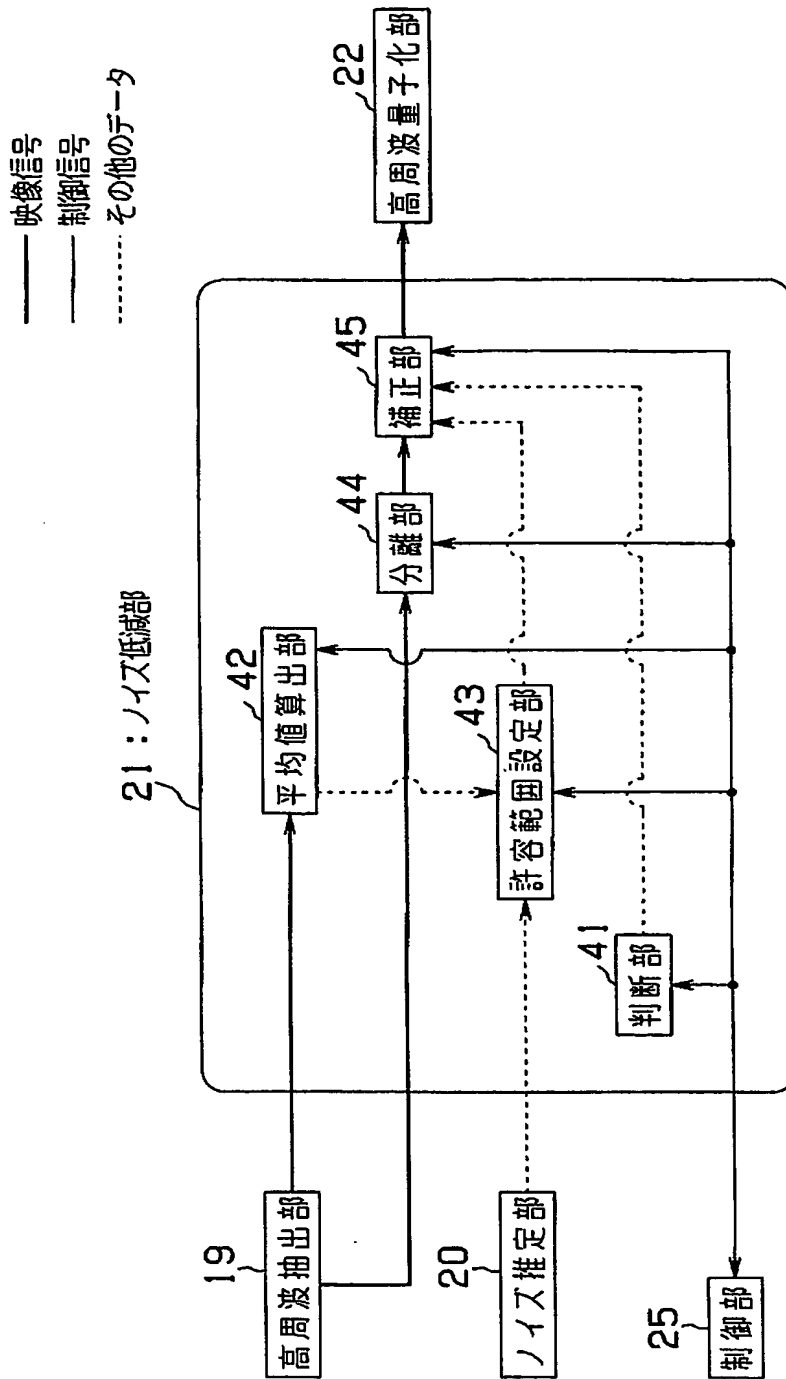


(A) 0次成分に対するノイズ量の関係

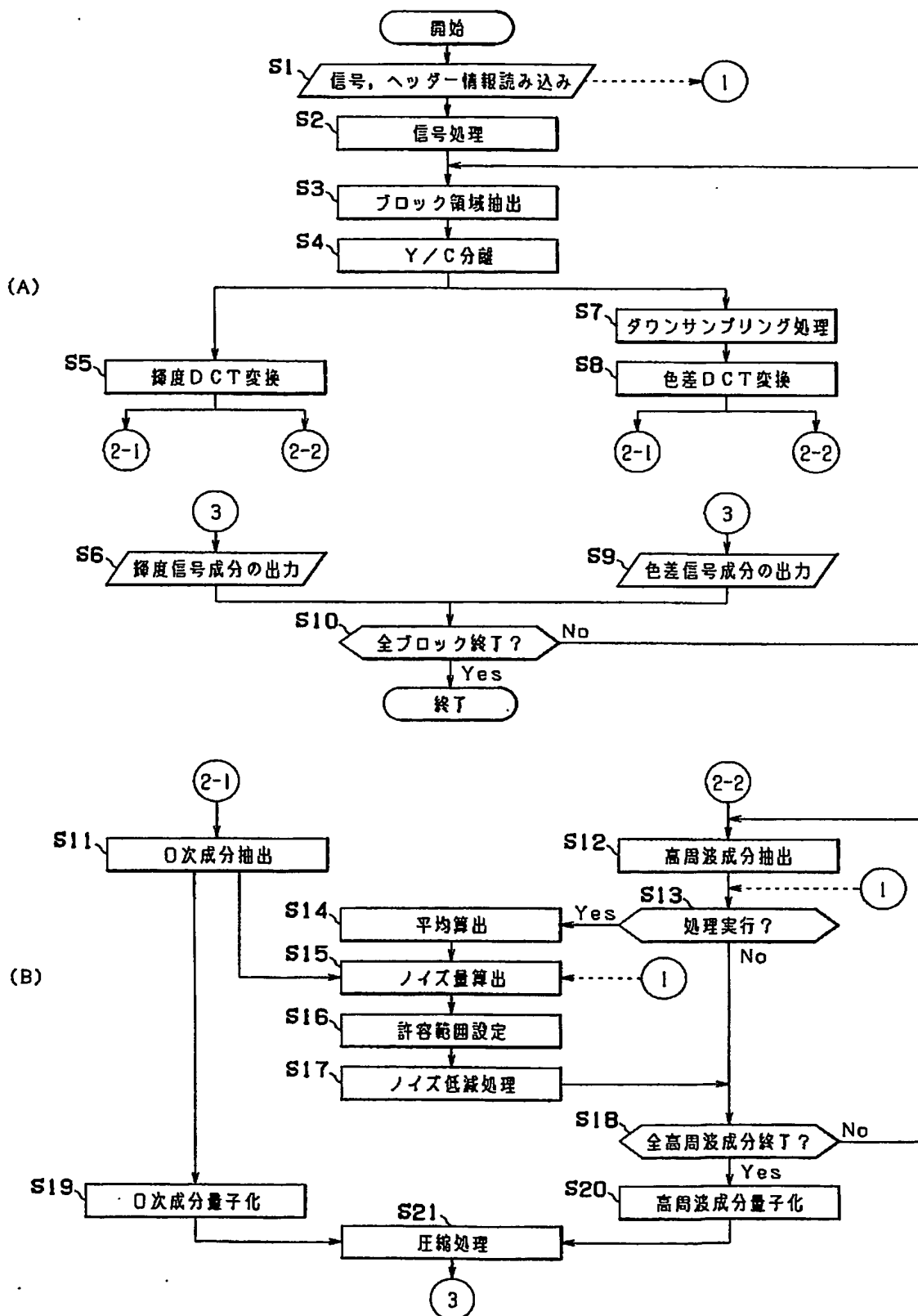
【図 5】



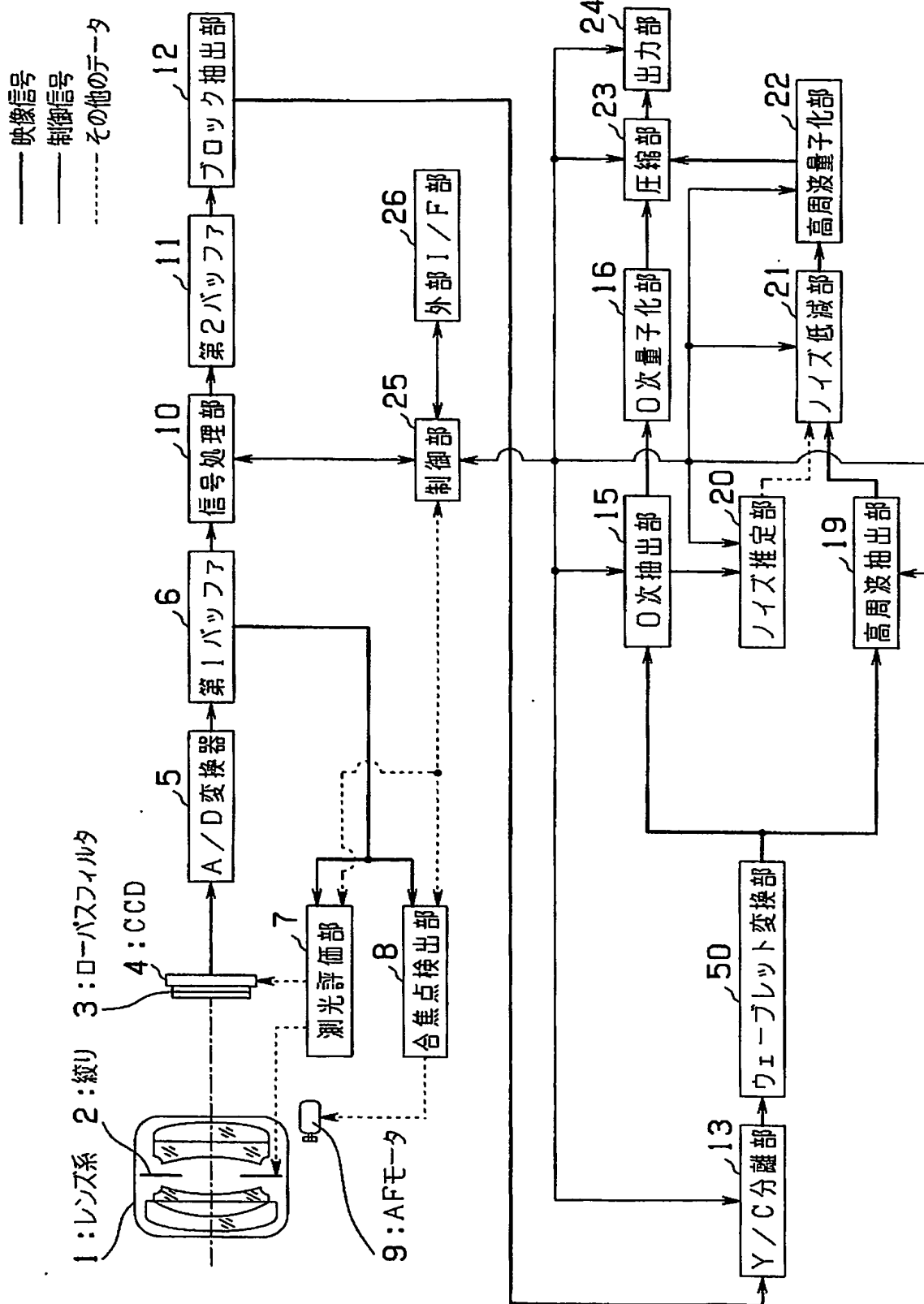
【図 6】



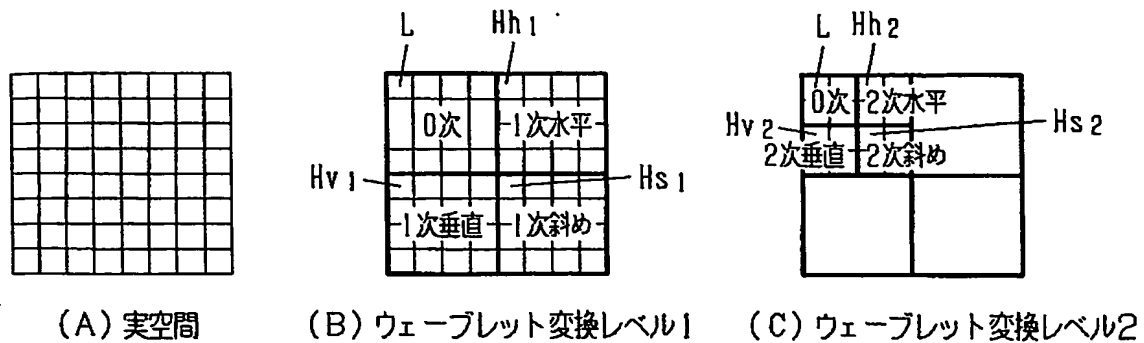
【図 7】



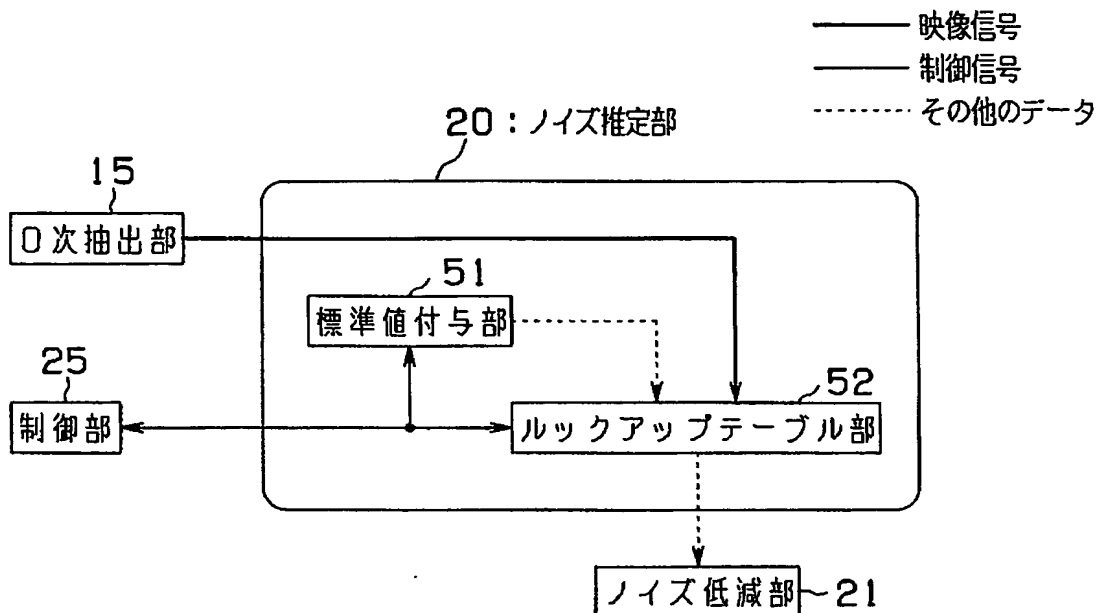
【図 8】



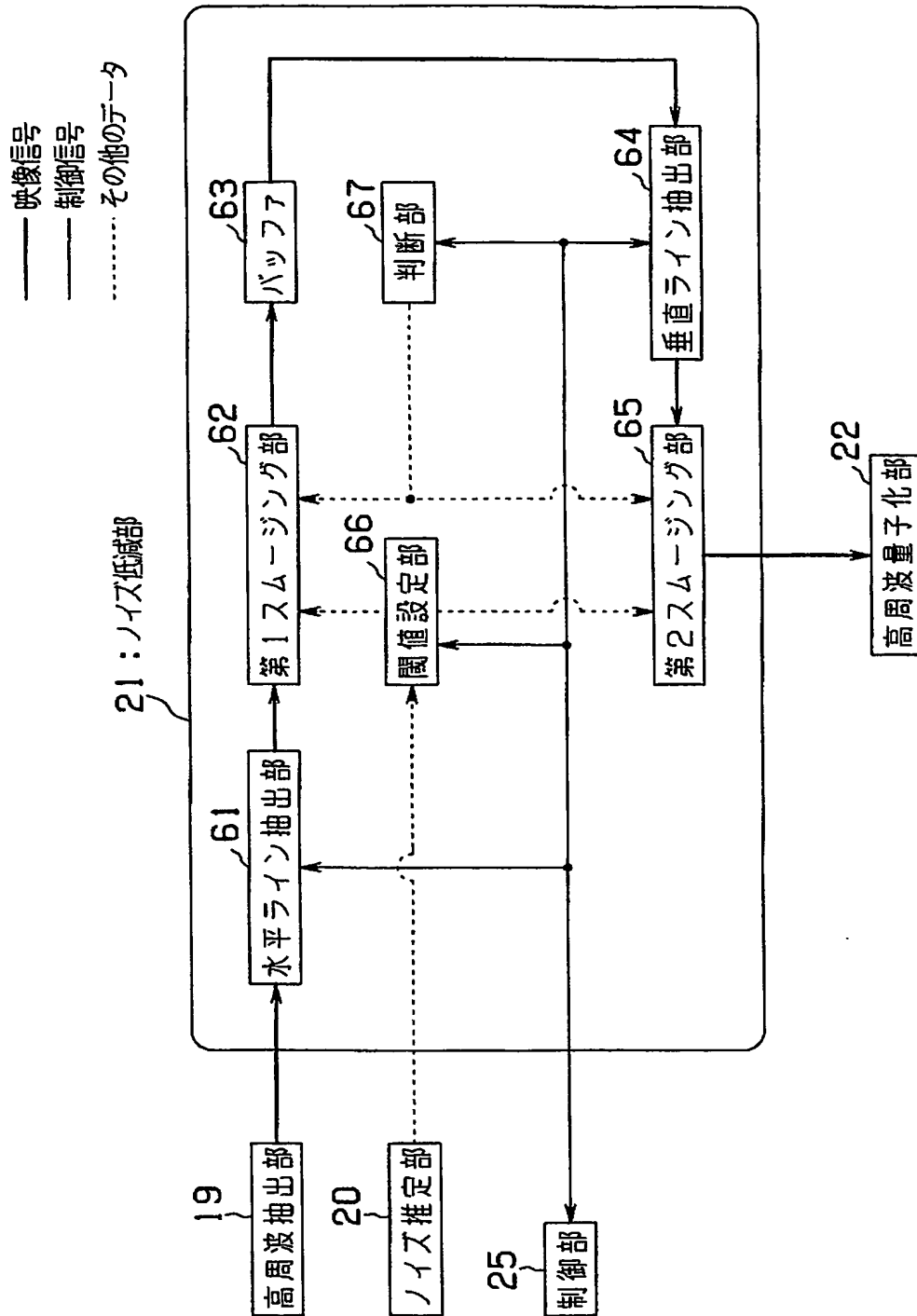
【図 9】



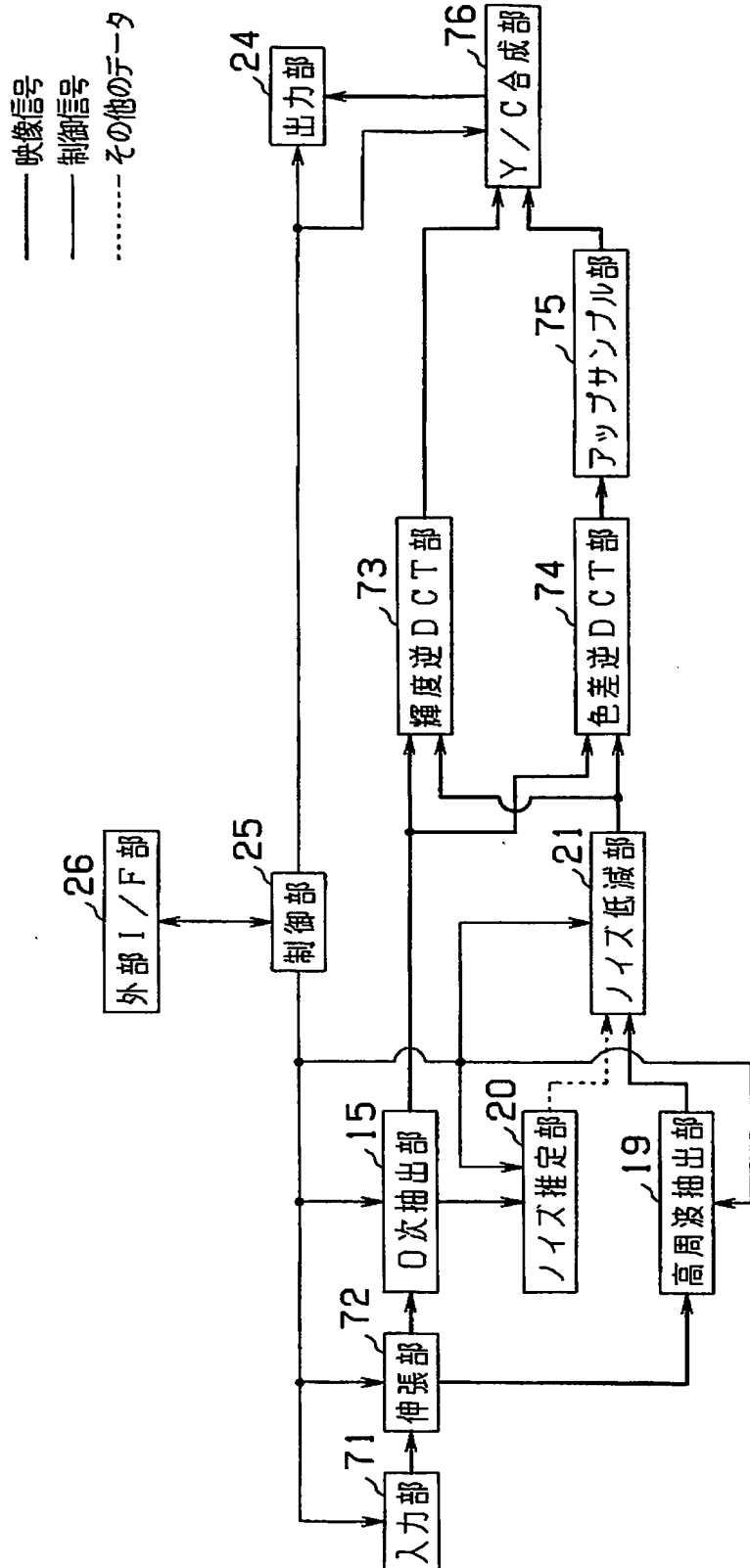
【図 10】



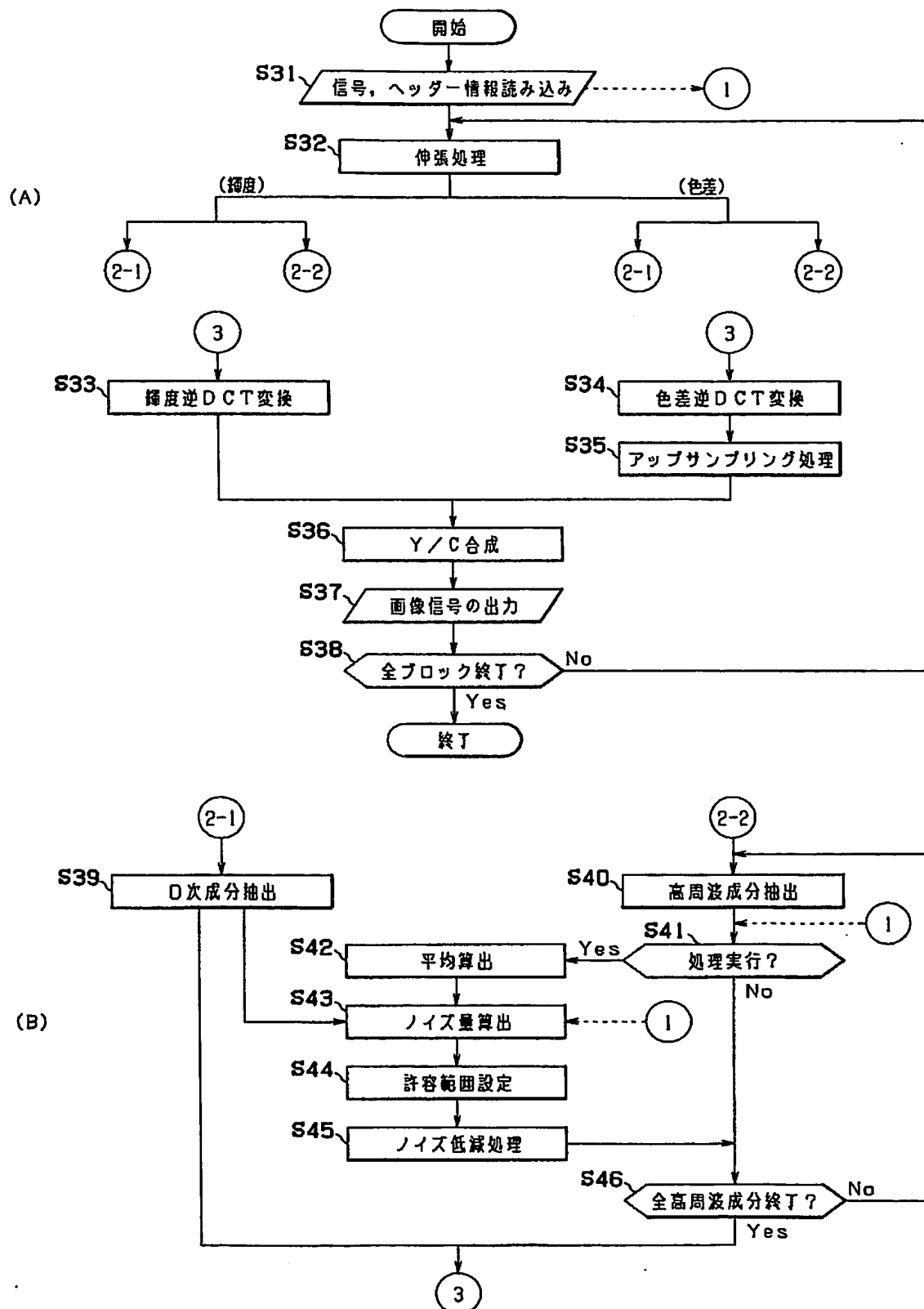
【図 11】



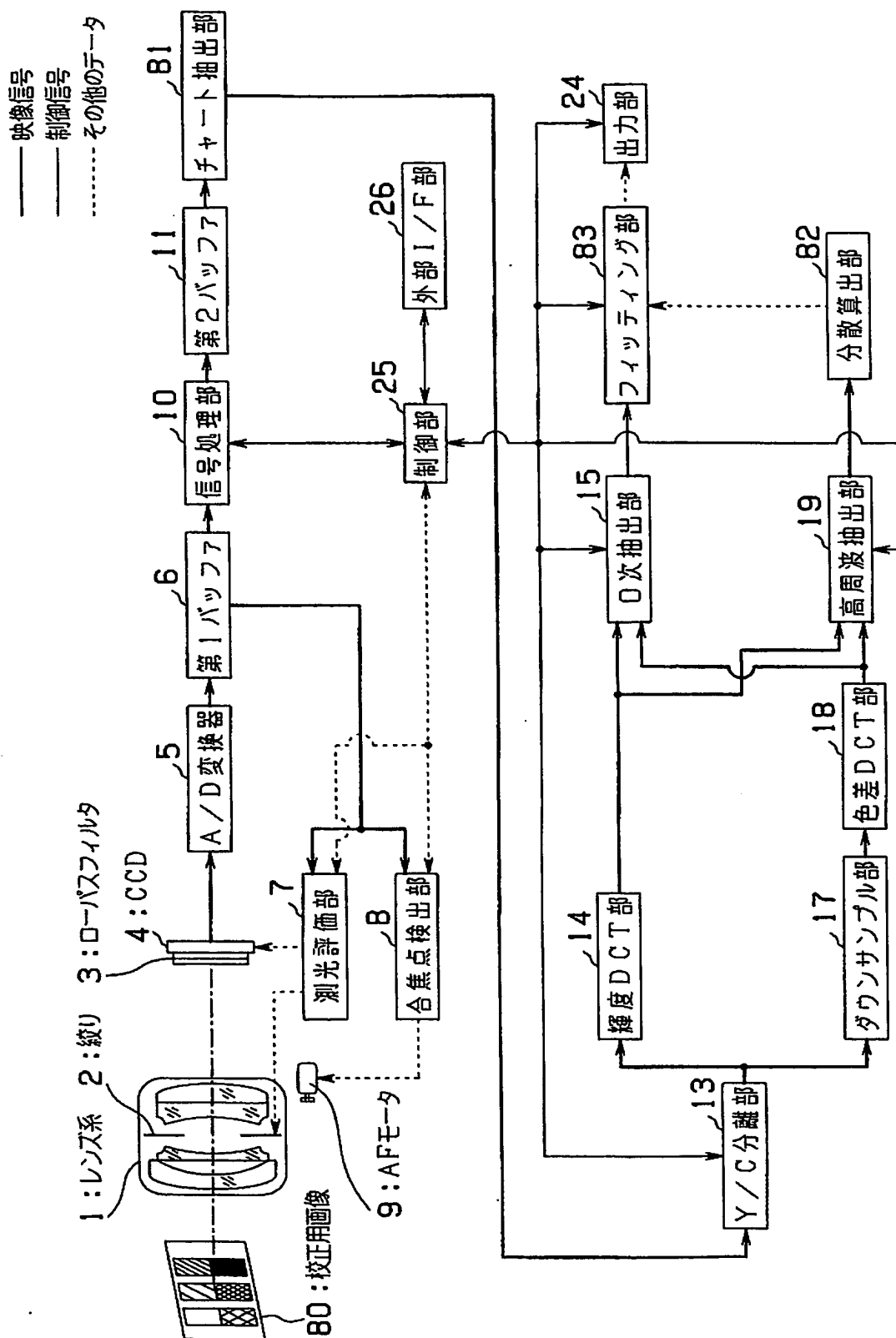
【図 12】



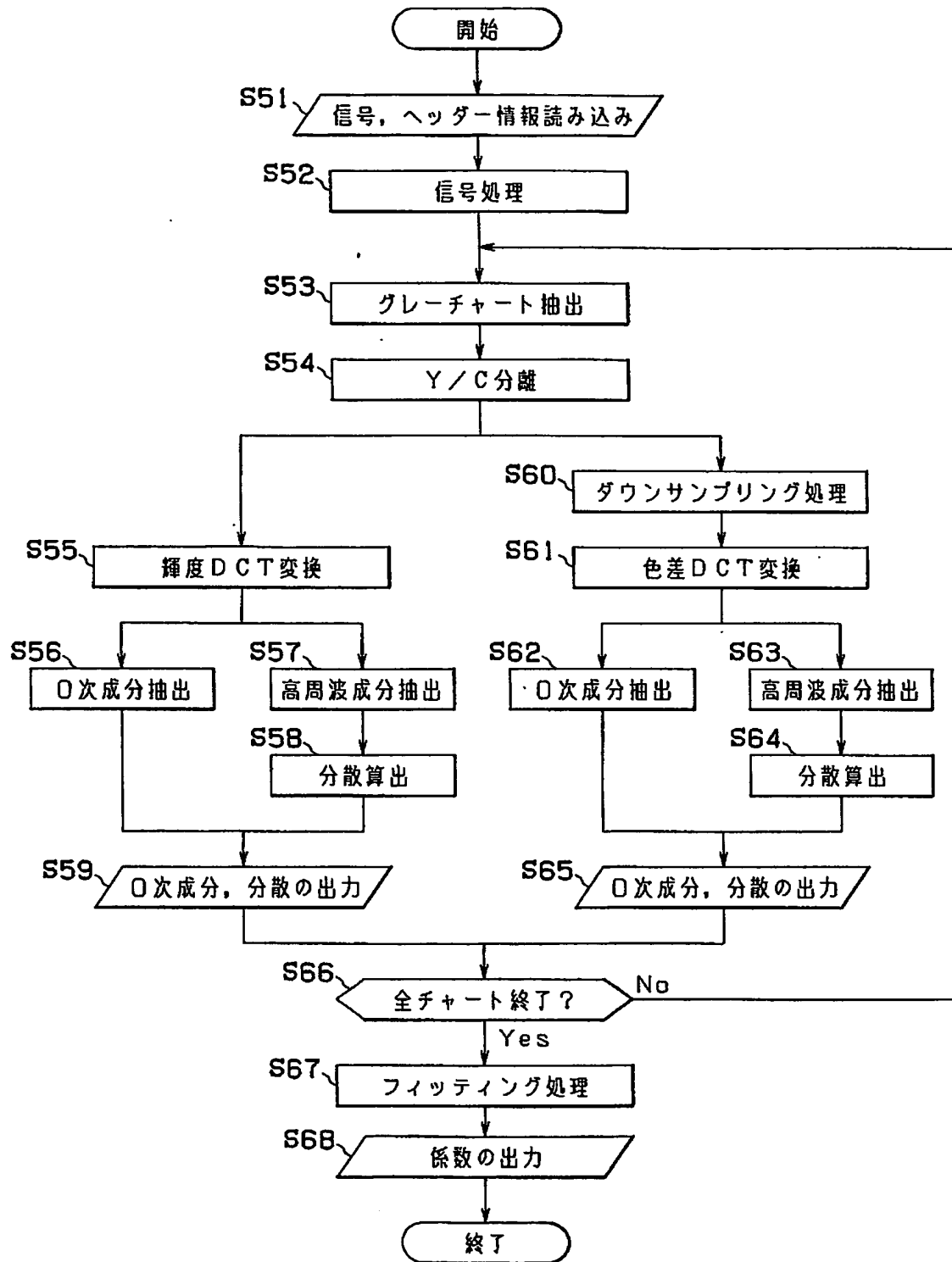
【図 13】



【図14】



【図15】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 高画質な画像を低コストかつ高速処理で得ることが可能な撮像システム等を提供する。

【解決手段】 CCD 4 の映像信号から所定サイズのブロック領域を抽出するブロック抽出部 12 と、抽出されたブロック領域の輝度信号と色差信号とを周波数空間における信号にそれぞれ変換する輝度 DCT 部 14 および色差 DCT 部 18 と、上記周波数空間における 0 次成分に基づき 1 次以上の高周波成分のノイズ量を推定するノイズ推定部 20 と、推定されたノイズ量に基づき上記高周波成分のノイズを低減するノイズ低減部 21 と、上記 0 次成分およびノイズ低減された高周波成分を圧縮する圧縮部 23 と、を備えた撮像システム。

【選択図】 図 1

特願 2 0 0 2 - 2 9 1 5 6 2

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号

[0 0 0 0 0 0 3 7 6]

1 . 変更年月日

1 9 9 0 年 8 月 2 0 日

[変更理由]

新規登録

住 所

東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号

氏 名

オリンパス光学工業株式会社

2 . 変更年月日

2 0 0 3 年 1 0 月 1 日

[変更理由]

名称変更

住 所

東京都渋谷区幡ヶ谷 2 丁目 4 3 番 2 号

氏 名

オリンパス株式会社